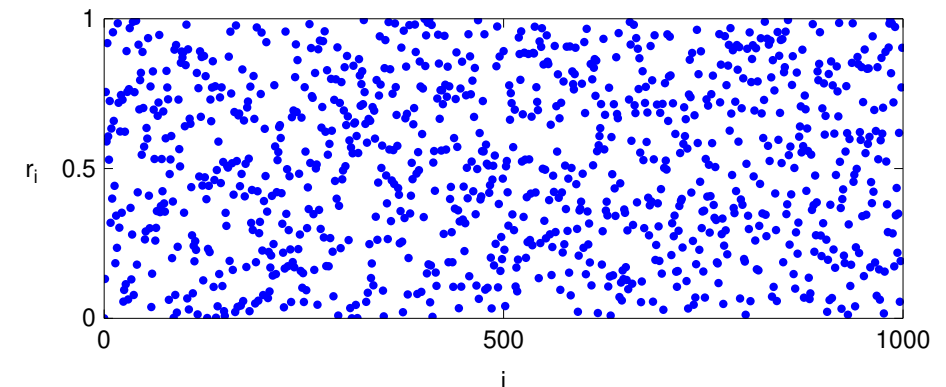


Náhodná čísla v algoritmech

- **Deterministický** algoritmus = posloupnost operací dávající správnou odpověď nebo oznamující neúspěch.
Příklad: inverze matice Gaussovou–Jordanovou eliminací s výběrem hlavního prvku (pivoting).
- **Monte Carlo** algoritmus = procedura používající (pseudo)náhodná čísla k získání výsledku, který je správný s určitou pravděpodobností; typicky numerický výsledek zatížený náhodnou (stochastickou) chybou.
Příklad: Výpočet vnitřní energie, $\langle E_{\text{kin}} + E_{\text{pot}} \rangle$, v MD simulaci v *NVT* souboru
- **Las Vegas** algoritmus používá náhodná čísla k získání deterministického výsledku.
Příklad: inverze matice Gaussovou–Jordanovou eliminací s tím, že k výběru dostatečně velkého hlavního prvku se používají náhodná čísla, např. výběrem z tabulky dost velkých kandidátů.

Příklad generátoru pseudonáhodných čísel

$$n_i = 7^5 n_{i-1} \bmod (2^{31} - 1), \quad r_i = n_i / 2^{31}$$



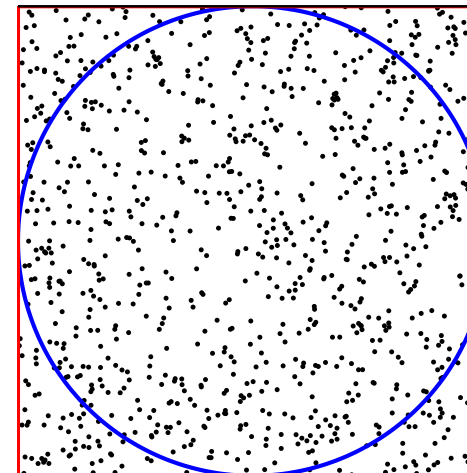
Příklad: Výpočet čísla π

```
INTEGER n celkový počet bodů
INTEGER i
INTEGER nu počet bodů v kruhu
REAL x,y souřadnice bodu ve čtverci
REAL rnd(-1,1) funkce vracející náhodné číslo v intervalu (-1, 1)

nu := 0
FOR i := 1 TO n DO
  x := rnd(-1,1)
  y := rnd(-1,1)
  IF x*x+y*y < 1 THEN nu := nu + 1

PRINT "pi=", 4*nu/n plocha čtverce = 4

PRINT "chyba=", 4*sqrt((1-nu/n)*(nu/n)/(n-1))
```



Těž “random shooting”. Obecně:

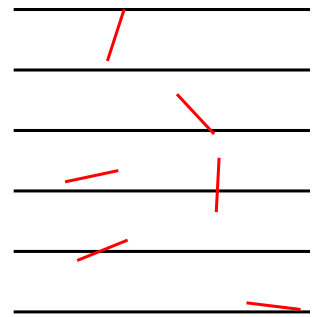
$$\int_{\Omega} f(x_1, \dots, x_D) dx_1 \dots dx_D \approx \frac{|\Omega|}{K} \sum_{k=1}^K f(x_1^{(k)}, \dots, x_D^{(k)})$$

kde $(x_1^{(k)}, \dots, x_D^{(k)})$ je náhodný vektor z oblasti Ω
($|\Omega|$ = plocha, objem...; výpočet π : $\Omega = (-1, 1)^2$, $|\Omega| = 4$)

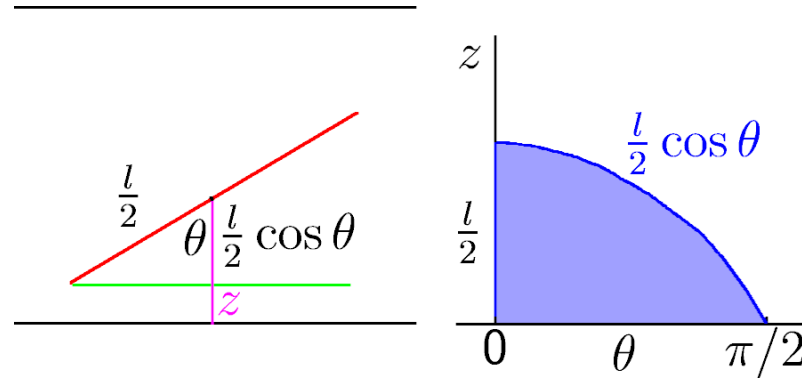
Cvičení I – Buffonova jehla

Mějme linkovaný papír s linkami vzdálenými d . Pravděpodobnost, že náhodně hozená jehla délky l , $l \leq d$, protne linku, je $p = 2l/\pi d$

[Georges-Louis Leclerc, Comte de Buffon, 1707–1788]



Důkaz:



definice: symbol $(a < b)$ dává 1, pokud nerovnost platí, jinak 0 (Iversonova závorka)

$$p = \frac{1}{d/2} \int_0^{d/2} \frac{dz}{\pi/2} \int_0^{\pi/2} d\theta \left(z < \frac{l}{2} \cos \theta \right) = \frac{1}{d/2} \frac{1}{\pi/2} \int_0^{\pi/2} \frac{l}{2} \cos \theta d\theta = \frac{2l}{\pi d}$$

Použití (δp je standardní chyba p)

$$\pi \approx \frac{2l}{pd}, \quad \text{kde } p = \frac{n_{\text{protne}}}{n_{\text{celkem}}}, \quad \delta p \approx \sqrt{\frac{p(1-p)}{n-1}}, \quad \delta \pi = \frac{2l}{pd} \frac{\delta p}{p}$$

rel. chyba

Lehčí. Vypočtete Monte Carlo integrací

$$\int_{x>0, y>0, z>0, x+y+z<1} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}_0|} d\vec{r}$$

kde $\vec{r}_0 = (1, 1, 1)$

0.12522728...

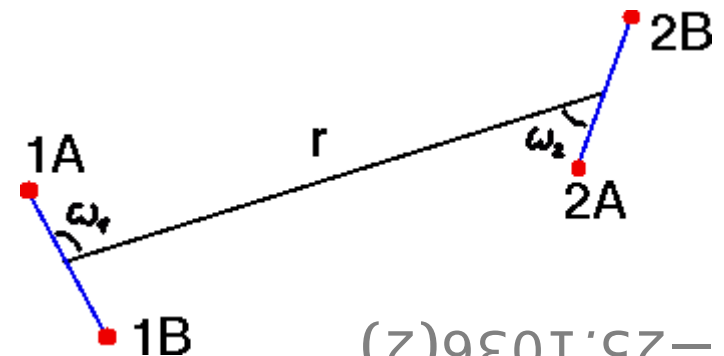
Těžší. Vypočtete Monte Carlo integrací druhý viriálový koeficient B_2 Lennard-Jonesova diatomiku ($\epsilon/k_B T = 1, \sigma = 1$) pro vazebnou délku $L = \sigma$.

$$B_2 = -\frac{1}{2} \int \left[\exp\left(-\frac{u}{k_B T}\right) - 1 \right] d\vec{r} \frac{d\omega_1}{4\pi} \frac{d\omega_2}{4\pi}$$

$$u = u_{LJ}(|\vec{r}_{1A} - \vec{r}_{2A}|) + u_{LJ}(|\vec{r}_{1A} - \vec{r}_{2B}|) + u_{LJ}(|\vec{r}_{1B} - \vec{r}_{2A}|) + u_{LJ}(|\vec{r}_{1B} - \vec{r}_{2B}|)$$

Rady:

- $d\vec{r} \rightarrow 4\pi r^2 dr$
- substituce $r = 1/w - 1$ (MC \int bude přes $w \in (0, 1)$)
- $d\omega_i = d\cos\theta_i d\phi_i$ ($\cos\theta_i \in (-1, 1)$, $\phi_i \in (0, 2\pi)$)



-25.1036(2)

„vzorkování podle důležitosti“

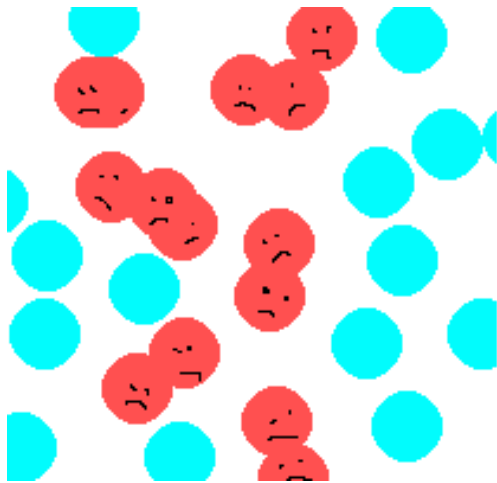
$$\langle f \rangle \approx \frac{\sum_{k=1}^K e^{-\beta U(\vec{r}_k^N)} f(\vec{r}_k^N)}{\sum e^{-\beta U(\vec{r}_k^N)}}$$

\vec{r}_k^N = náhodný vektor rovnoměrně v prostoru (naivní MC)

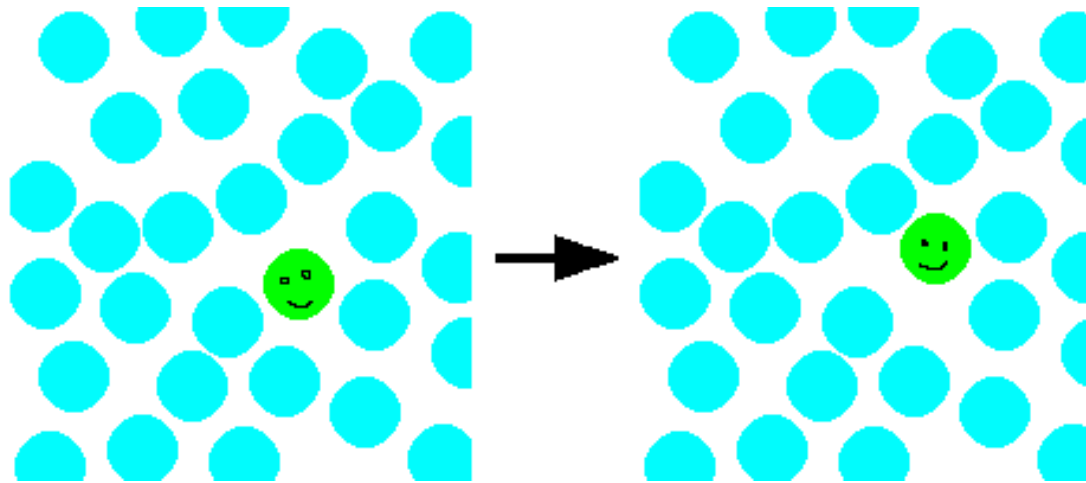
$$\langle f \rangle \approx \frac{1}{K} \sum_{k=1}^K f(\vec{r}^{N,(k)})$$

$\vec{r}^{N,(k)}$ = náhodný vektor s pravděpodobností úměrnou $e^{-\beta U(\vec{r}_k^N)}$

Metropolisův algoritmus: generujeme postupně $\vec{r}^{N,(k+1)}$ z $\vec{r}^{N,(k)}$



naive MC



importance sampling

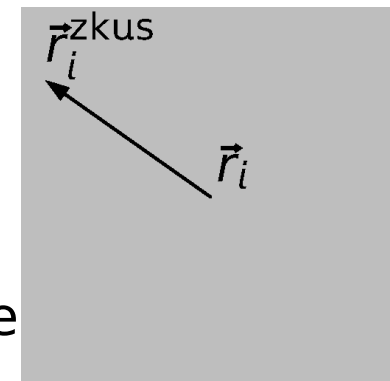
- Vybereme částici, i (např. náhodně)
- Zkusíme s ní náhodně hýbnout, např.:

$$\begin{aligned}x_i^{\text{zkus}} &= x_i + u(-d, d), \\y_i^{\text{zkus}} &= y_i + u(-d, d), \\z_i^{\text{zkus}} &= z_i + u(-d, d)\end{aligned}$$

nebo na/v kouli,
Gaussovsky,...

tak, že **pravděpodobnost opačného pohybu je stejná**

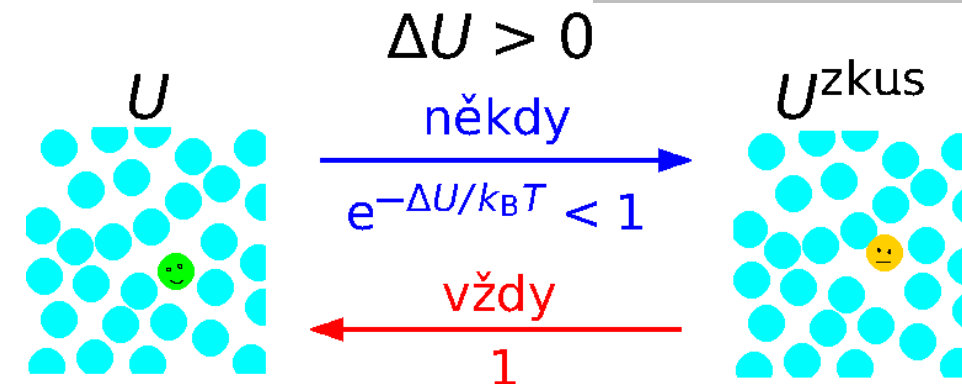
- Spočteme změnu potenciální energie, $\Delta U = U^{\text{zkus}} - U$
- **Je-li** $\Delta U \leq 0$, změnu přijmeme
- **Je-li** $\Delta U > 0$, změnu přijmeme s pravděpodobností $\exp(-\beta\Delta U)$, jinak odmítneme



Neboť pak pro poměr pravděpodobností platí:

$$\text{nová} : \text{stará} = p^{\text{zkus}} : p = \exp(-\beta\Delta U)$$

(porovnáme pohyby tam a zpátky: vždy pohyb zmenšující U má pravděpodobnost 1 a opačný pohyb Boltzmannovu)



Náhodná veličina \mathcal{S} nabývá hodnoty z $\{A_i\}$, $i = 1, \dots, M$.

Dány jsou pravděpodobnosti $\pi(A_i) = \pi_i$.

Normalizace: $\sum_i \pi_i = 1$

Markovův řetězec je posloupnost $\mathcal{S}^{(k)}$, $k = 1, \dots, \infty$ taková, že $\mathcal{S}^{(k+1)}$ závisí jen na $\mathcal{S}^{(k)}$, tj. matematicky:

$$\pi_j^{(k+1)} = \sum_{i=1}^M \pi_i^{(k)} W_{i \rightarrow j} \quad \text{vektorově: } \boldsymbol{\pi}^{(k+1)} = \boldsymbol{\pi}^{(k)} \cdot \mathbf{W}$$

Normalizace:

$$\sum_{j=1}^M W_{i \rightarrow j} = 1 \quad \text{pro všechna } i$$

Příklad

Počítačová síť: $\begin{cases} 1. & \text{funguje} \\ 2. & \text{nefunguje} \end{cases}$

Když funguje: spadne s 10% pravděpodobností
(následující den nefunguje)

Když nefunguje: spraví ji s 30% pravděpodobností
(následující den funguje)

$$W = \begin{pmatrix} 0.9 & 0.1 \\ 0.3 & 0.7 \end{pmatrix}$$

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \boldsymbol{\pi}^{(k)} = (0.75, 0.25)$$

Výdělek: $\begin{cases} 2000 & \text{funguje} \\ 500 & \text{nefunguje} \end{cases}$

$$X = \begin{pmatrix} 2000 \\ 500 \end{pmatrix}$$

Průměrný výdělek = $\sum \pi_i X_i = \boldsymbol{\pi} \cdot \mathbf{X} = 1625$

for me: xoctave waits 3 s to switch desktop

Hledám \mathbf{W} , aby $\pi_i = \frac{\exp[-\beta U(A_i)]}{\sum_j \exp[-\beta U(A_j)]}$

Podmínky:

$$W_{i \rightarrow j} \geq 0 \quad \text{pro všechna } i, j = 1, \dots, M$$

$$\sum_{j=1}^M W_{i \rightarrow j} = 1 \quad \text{pro všechna } i = 1, \dots, M$$

$$\boldsymbol{\pi} \cdot \mathbf{W} = \boldsymbol{\pi} \quad \text{někdy „detailní rovnováha“}$$



$$\pi_i W_{i \rightarrow j} = \pi_j W_{j \rightarrow i} \quad \begin{array}{l} \text{mikroskopická reverzibilita} \\ \text{(detailní rovnováha)} \end{array}$$

W = stochastická matice, matice přechodu, pravděpodobnostní matice, Markovova matice...

Jestliže

- všechny stavy jsou dosažitelné z libovolného stavu v konečném čase s nenulovou pravděpodobností a
- žádný stav není periodický,

pak se množina stavů nazývá **ergodická** a pro libovolné počáteční rozložení pravděpodobností $\boldsymbol{\pi}^{(1)}$ **existuje limita** $\boldsymbol{\pi} = \lim_{k \rightarrow \infty} \boldsymbol{\pi}^{(k)}$

Jedno z mnoha řešení (Metropolis):

$$W_{i \rightarrow j} = \begin{cases} \alpha_{i \rightarrow j} & \text{pro } i \neq j \text{ a } \pi_j \geq \pi_i \\ \alpha_{i \rightarrow j} \frac{\pi_j}{\pi_i} & \text{pro } i \neq j \text{ a } \pi_j < \pi_i \\ 1 - \sum_{k, k \neq i} W_{i \rightarrow k} & \text{pro } i = j \end{cases}$$

Ekvivalentní zápis:

$$W_{i \rightarrow j} = \alpha_{i \rightarrow j} \min \left\{ 1, \frac{\pi_j}{\pi_i} \right\} \quad \text{pro } i \neq j$$

kde matice $\alpha_{i \rightarrow j} = \alpha_{j \rightarrow i}$ popisuje zkušební změnu konfigurace

... algoritmus jsme již popsali

- Zvolíme částici, kterou se bude hýbat, mřížkový bod, ...
- $A^{\text{zkus}} := A^{(k)}$ + změníme náhodně polohu (spin) vybrané částice
- $\Delta U := U(A^{\text{zkus}}) - U(A^{(k)}) \equiv U^{\text{zkus}} - U^{(k)}$
- Konfiguraci přijmeme ($A^{(k+1)} := A^{\text{zkus}}$) s pravděpodobností $\min\{1, e^{-\beta\Delta U}\}$ v opačném případě odmítneme:

Varianta 1	Varianta 2	Varianta 3
$u := u(0,1)$ IF $u < \min\{1, e^{-\beta\Delta U}\}$ THEN $A^{(k+1)} := A^{\text{zkus}}$ ELSE $A^{(k+1)} := A^{(k)}$	$u := u(0,1)$ IF $u < e^{-\beta\Delta U}$ THEN $A^{(k+1)} := A^{\text{zkus}}$ ELSE $A^{(k+1)} := A^{(k)}$	IF $\Delta U < 0$ THEN $A^{(k+1)} := A^{\text{zkus}}$ ELSE $u := u(0,1)$ IF $u < e^{-\beta\Delta U}$ THEN $A^{(k+1)} := A^{\text{zkus}}$ ELSE $A^{(k+1)} := A^{(k)}$

- $k := k + 1$ a opakujeme od začátku

● V cyklu – pozor na reverzibilitu!

Odstrašující příklady porušení mikroreverzibility:

- Střídání pohybů u ternární směsi ze složek A, B, C systematicky v pořadí: A–B–C–A–B–C– ...
- Střídání: pohyb molekuly A – pohyb molekuly B – změna objemu – atd.

● Náhodně

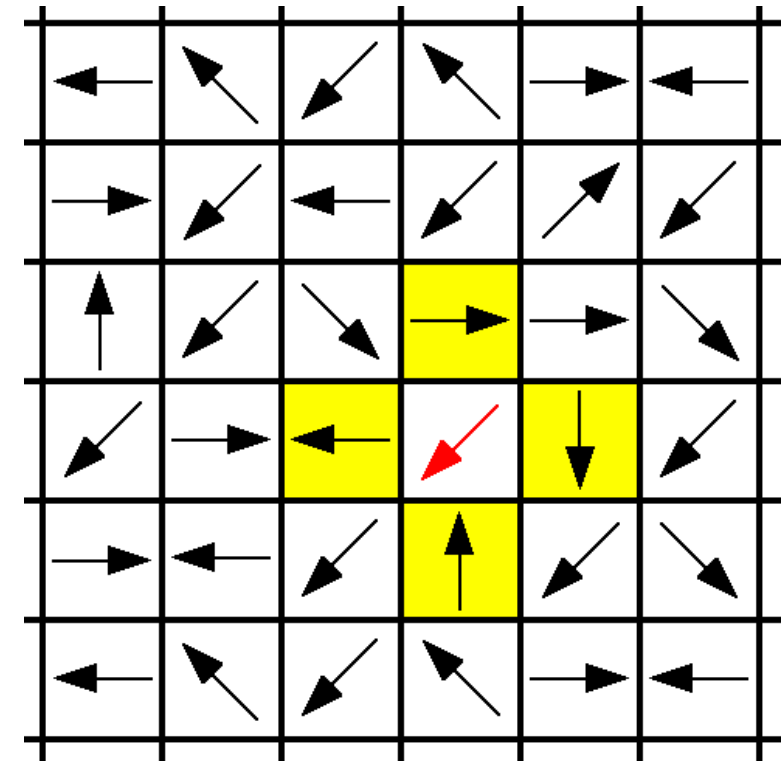
Chaos je lepší než špatné řízení



vhodná pro mřížkové modely:

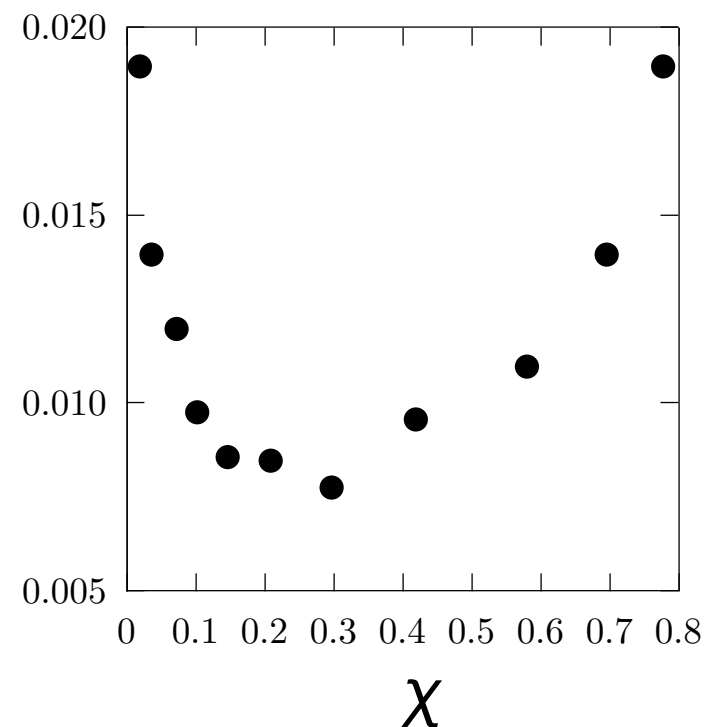
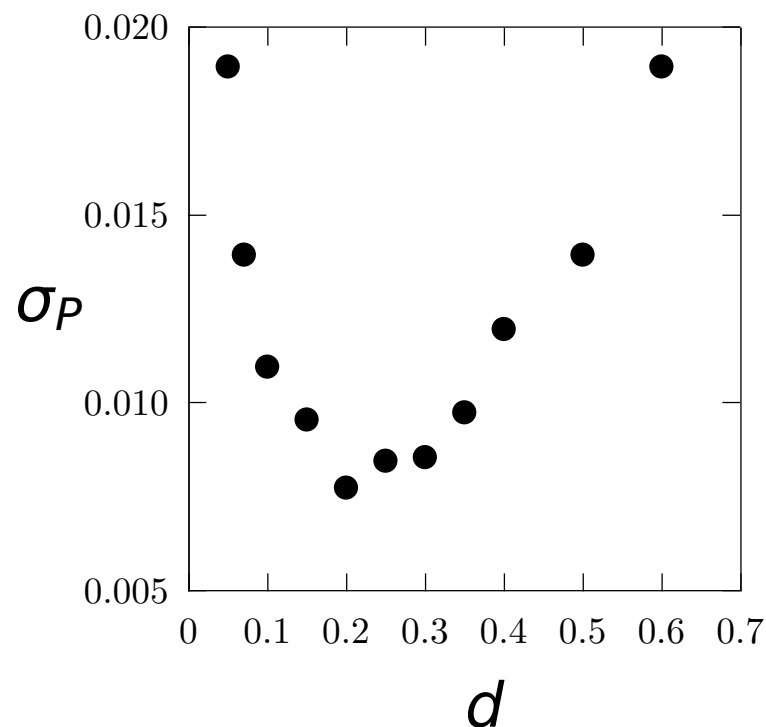
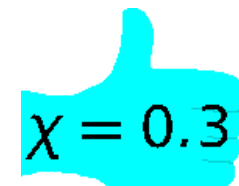
$$W_{i \rightarrow j} = \frac{\exp(-\beta U_j)}{\sum_{A_k \in \mathcal{C}_{\text{part}}} \exp(-\beta U_k)} \quad \text{pro } A_i, A_j \in \mathcal{C}_{\text{part}}$$

- $W_{i \rightarrow j}$ nezávisí na i
- interpretace: i získá hodnotu po termalizaci za daného okolí
- vyberu (zpravidla jeden) spin, množina jeho stavů je $\mathcal{C}_{\text{part}}$
- zvolím nový podle Boltzmannovy pravděpodobnosti, která závisí na okolí
- všechny potřebné hodnoty $W_{i \rightarrow j}$ (resp. vhodnou kumulativní distribuční funkci) mám předem tabelovánu pro všechna **okolí**



$$\chi = \frac{\text{počet přijatých konfigurací}}{\text{počet všech konfigurací}}$$

Závisí na délce kroku. Optimum závisí na systému, měřené veličině, algoritmu. Často **0.3 je dobrá volba**. Výjimky: řídké systémy...



LJ (redukované jednotky): $T = 1.2, \rho = 0.8$

- Naprogramujte Metropolisův algoritmus pro pohyb jedné molekuly dusíku v homogenním tíhovém poli. Zvolte konstantní teplotu $T = 300$ K. Jaký je tlak ve výšce 8850 m, je-li u moře 1 bar? Stanovte také zlomek přijatých konfigurací.

– potenciál molekuly je $u(z) = \begin{cases} \infty & \text{pro } z < 0 \\ mgz & \text{pro } z \geq 0 \end{cases}$, kde z je její nadmořská výška

– zkušební pohyb použijte tvaru $z^{\text{zkus}} = z + \Delta z u_{[-1,1]}$

– vhodné Δz je asi 30 km (viz níže)

– na začátku dejte molekulu do výšky $z = 0$ a proved'te aspoň 20 kroků „míchání“

– měřte aspoň 10000 kroků

– stanovte počet případů, kdy byla molekula ve výšce v intervalech $[0,100)$ a $[8850,8950)$

– tlak je $p_{\text{moře}} \frac{\#([8850,8950))}{\#([0,100))}$

0.377 bar

- Stanovte optimální velikost zkušebního posunutí Δz (resp. zlomku přijatých konfigurací χ) vzhledem k veličině střední výška molekuly $\langle z \rangle$. Tedy zvolte několik hodnot Δz (třeba 5, 10, 20, 30, 50, 100 km) a stanovte $\langle z \rangle$ včetně odhadu chyby $\sigma(z)$, např. blokovou metodou (např. 100 bloků po 100 MC krocích). Nakreslete graf závislosti $\sigma(z)$ na Δz resp. χ .

cca. 30 km, $\chi = 0.3$

(Pseudo)náhodná čísla

$$r_i = F(r_{i-1}, r_{i-2}, \dots, r_{i-m})$$

Požadavky:

- perioda generátoru (nejmenší číslo p takové, že $r_{i+p} = r_i$) je co nejdelší;
- rozdělení r_i je (v daném intervalu) rovnoměrné, speciálně: generují se správně i nejnižší bity;
- (r_i, r_{i+1}) , trojice (r_i, r_{i+1}, r_{i+2}) , atd. jsou nekorelované;
- to samé platí pro „všechny“ funkce f_i : páry $(f_0(r_i), f_1(r_{i-1}))$, trojice $(f_0(r_i), f_1(r_{i+1}), f_2(r_{i+2}))$, atd. jsou nekorelované;
- výpočet je rychlý.

Historický příklad špatného generátoru od IBM: $K(2^{16} + 3, 2^{31})$

feedback shift-register

$$R(A, B, C, \dots) : r_i = r_{i-A} \oplus r_{i-B} \oplus r_{i-C} \oplus \dots,$$

\oplus = sčítání modulo 2 = XOR: $0 \oplus 0 = 1 \oplus 1 = 0$, $1 \oplus 0 = 0 \oplus 1 = 1$

Max. možná perioda je $2^{\max(A, B, \dots)} - 1$

Generujeme slovo (32 nebo 64 bitů) najednou

Např. $R(108, 250)$, $R(471, 1586, 6988, 9689)$

Příklad. $R(5, 2)$:

1 krok:

5 4 3 2 1

1 1 0 1 1 0 $1 \oplus 1 = 0$

více kroků:

110110001111100110100100001010111011...

zde perioda = $2^5 - 1 = 31$ (maximální)

Algoritmus:

```
CONST A=103
CONST B=205
CONST M=255 kde M je nejmenší číslo tvaru  $2^k - 1$  takové, že  $B \leq M$ 
INTEGER n nezáporné celé číslo
INTEGER r[0..M] pole, naplněno předem náhodnými čísly libovolného původu

jeden krok generující náhodné číslo (všechny bity):
n := n+1
r[n and M] := r[(n-A) and M] xor r[(n-B) and M]
           kde and a xor pracují po bitech
RETURN r[n and M]
```

Kód je zvláště jednoduchý jako C/C++ makro:

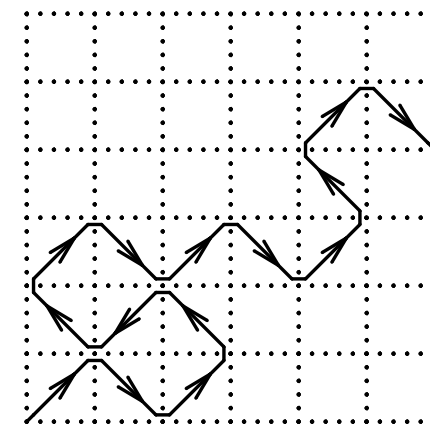
```
#define rnd (++n, r[n&M] = r[(n-A)&M] ^ r[(n-B)&M])
```

Výhody: rychlé, matematická teorie pro periodu i korelace

Nevýhody: neprojde některými testy, např. náhodná procházka → → →

Náprava:

- kombinace dvou (stále rychlý)
- Mersenne twister (velmi kvalitní, populární)



Kongruenční generátory

$$K(C, M) : r_i = Cr_{i-1} \text{ mod } M$$

kde $A \text{ mod } B$ je zbytek po dělení čísla A číslem B

$K(5^7, 2^{32})$: perioda $2^{32}/8$

$K(7^5, 2^{31} - 1)$: perioda $2^{31} - 2$

Příklad. $K(5, 31)$:

1 7 18 2 14 5 4 28 10 8 25 20 16 19 9 1 7 18 2 14 5 4 28 10 8 25 20 16 19 9 1 7 18 ...

Omezení korelací – kombinace dvou generátorů

Deklarujeme tabulku a naplníme ji náhodnými čísly pomocí generátoru č. 1

- vezmeme náhodně zvolené (index = náhodné číslo podle generátoru č. 2) číslo z tabulky
- „použité“ číslo nahradíme novým náhodným (podle generátoru č. 1)

Obvykle je v knihovnách k dispozici náhodné číslo $\text{rnd}()$, $\text{rand}()$, $\text{random}()$ rovnoměrně rozdělené v $(0, 1)$ (nebo $[0, 1)$ nebo $[0, 1]$ – pozor!). Označíme ho $u_{(0,1)}$, distribuční funkce je:

$$\phi(x) = \begin{cases} 1, & x \in (0, 1) \\ 0, & x \notin (0, 1) \end{cases}$$

Číslo rovnoměrně rozdělené v intervalu (a, b) je

$$u_{(a,b)} = a + (b - a)u_{(0,1)}.$$

Obecně: aplikace funkce $f(u)$ na $u_{(0,1)} \rightarrow$

$$\phi(y) = \sum_{x, f(x)=y} \frac{1}{|f'(x)|}$$

Opačně: chceme rozdělení dané funkcí $\phi(x)$, $\int \phi(x)dx = 1$:
musíme invertovat distribuční funkci $\int_{-\infty}^y \phi(x)dx$.

Příklad: $x = -\ln u$ dává $\phi(x) = \exp(-x)$ (pozor na $u = 0$!)

$$u_{\text{Gauss}} = \sqrt{-2 \ln u_{(0,1)}} \cos(2\pi u_{(0,1)})$$

kde obě náhodná čísla $u_{(0,1)}$ jsou nezávislá, generátor tedy voláme dvakrát. Druhé nezávislé číslo získáme záměnou $\cos \rightarrow \sin$.

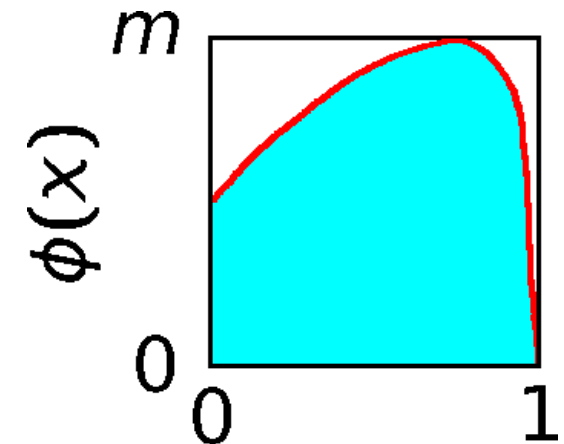
Přibližně:

$$u_{\text{Gauss}} \approx \sqrt{2}(u_{(0,1)} - u_{(0,1)} + u_{(0,1)} - u_{(0,1)} + u_{(0,1)} - u_{(0,1)})$$

Obecné rozdělení

Když neumíme spočítat ϕ (na intervalu (a, b)):

1. generuj $x = u_{(a,b)}$,
2. generuj $u = u_{(0,m)}$, kde m je maximum funkce $\phi(x)$ v intervalu (a, b) ,
3. je-li $u < \phi(x)$, přijmi hodnotu x a skonči, jinak znovu 1.



Vícedimenzionální rozdělení

V jednotkové kouli:

1. generuj $x = u_{(-1,1)}$, $y = u_{(-1,1)}$, $z = u_{(-1,1)}$,
2. spočítej $r^2 = x^2 + y^2 + z^2$,
3. je-li $r^2 < 1$, přijmi vektor (x, y, z) a skonči, jinak pokračuj bodem 1.

Na jednotkové sféře (povrchu koule): dělíme $\frac{\vec{r}_{\text{kouli}}}{r}$ (pozor na $r \approx 0$) nebo:

1. $z = u_{(-1,1)}$, $\phi = u_{(0,1)}$
2. $x = \sqrt{1 - z^2} \sin(2\pi\phi)$, $y = \sqrt{1 - z^2} \cos(2\pi\phi)$

Rovnoměrné diskrétní rozdělení

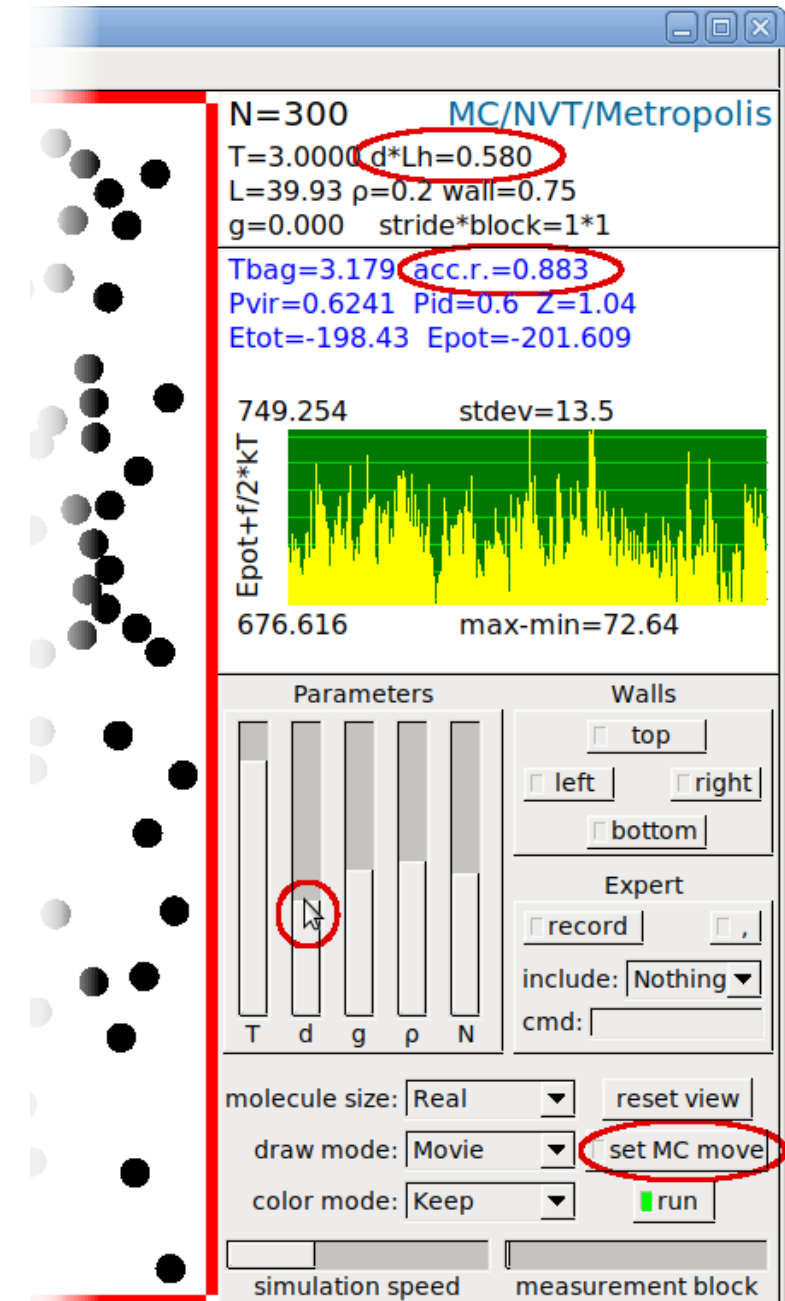
$$u_N = \text{int}(Nu_{(0,1)})$$

Raději ne takto (r je celé náhodné číslo):

$$u_N = r \bmod N$$

(špatně u kongruenčních generátorů – nejnižší bity nejsou náhodné)

- Instalujte SIMOLANT podle návodu z minulé přednášky.
- Menu: **Method** → Monte Carlo NVT (**M**etropolis)
- Je-li zapnuto automatické nastavování délky zkušebního posunutí (**set MC move**), vypněte ho. Objeví se slider “d”.
- Měňte pomocí slideru délku zkušebního posunu d a pozorujte, jak se mění zlomek přijatých konfigurací (acc.r.) a jak rychle se mění konfigurace.
- Snižte teplotu a zvyšte hustotu a opakujte změnu d . Porovnejte s MD s termostatem.
- Menu: **Boundary conditions** → **P**eriodic, a nastavte kritickou teplotu a hustotu (přibližně $T = 0.85$ a $\rho = 0.3$) a alespoň $N = 300$ částic. Při jaké délce kroku se nejrychleji vzorkují fluktuace hustoty?



The screenshot displays the SIMOLANT software interface. On the left, a 3D visualization shows a collection of black spheres representing particles in a simulation box. The main window is titled "MC/NVT/Metropolis" and contains the following parameters:

- $N=300$
- $T=3.0000$ (Temperature)
- $d*Lh=0.580$ (Step size parameter, circled in red)
- $L=39.93$, $\rho=0.2$, $wall=0.75$
- $g=0.000$, $stride*block=1*1$
- $Tbag=3.179$ (Average temperature)
- $acc.r.=0.883$ (Acceptance ratio, circled in red)
- $Pvir=0.6241$, $Pid=0.6$, $Z=1.04$
- $Etot=-198.43$, $Epot=-201.609$

Below the parameters, a plot shows the energy $Epot+f/2*kT$ versus time. The plot displays a fluctuating signal with a mean value of 749.254 and a standard deviation (stdev) of 13.5. The y-axis ranges from 676.616 to 749.254, and the x-axis shows a range of 72.64 (max-min).

The interface includes several control panels:

- Parameters:** A set of sliders for T , d , g , ρ , and N . The slider for d is circled in red.
- Walls:** Checkboxes for top, left, right, and bottom boundaries.
- Expert:** Checkboxes for record and a comma separator, and a dropdown menu for include (set to "Nothing").
- Simulation Controls:** A "molecule size" dropdown (set to "Real"), a "draw mode" dropdown (set to "Movie"), a "color mode" dropdown (set to "Keep"), and a "set MC move" button (circled in red). A "run" button with a green indicator is also present.
- Simulation Speed:** A slider for "simulation speed" and a "measurement block" slider.