



## Kapitola 6: Derivace funkcí více proměnných

Chcete-li ukončit prohlížení stiskněte klávesu **Esc**.

Chcete-li pokračovat stiskněte klávesu **Enter**.

## Derivace funkcí více proměnných

---

- Parciální derivace
- Derivace ve směru
- Derivování složených funkcí
- Taylorův polynom a totální diferenciál
- Newtonova metoda



Zpět

## Parciální derivace

- **Příklad 6.1.1** Pomocí definice parciální derivace vypočtete  $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)$  a  $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$  funkce  $f(x, y) = 2x + 3y^2$ .
- **Příklad 6.1.2** Vypočtete parciální derivace funkce  $f(x, y) = \operatorname{arctg} \frac{y}{x}$ .
- **Příklad 6.1.3** Vypočtete parciální derivace 1. a 2. řádu funkce  $f(x, y) = \ln(x - 2y)$ .
- **Příklad 6.1.4** Vypočtete gradient funkce  $f(x, y, z) = 3x^2 + e^{-xy^2} - z$  v bodě  $A = [0, 2, 0]$
- **Příklad 6.1.5** Objem kužele  $V$  je funkcí poloměru podstavy  $r$  a výšky kužele  $h$ . Vyjádřete parciální derivace  $\frac{\partial V}{\partial r}$  a  $\frac{\partial V}{\partial h}$ . Co tyto derivace popisují?
- **Příklad 6.1.6** Ověřte, že funkce  $u(x, t) = e^{-a^2 t} \sin x$  je řešením následující rovnice, tzv. rovnice vedení tepla:  
$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad t > 0, \quad a \in \mathbb{R}.$$

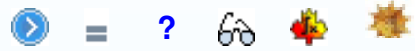


Zpět

## Příklad 6.1.1

Pomocí definice parciální derivace vypočtěte  $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)$  a  $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$  funkce

$$f(x, y) = 2x + 3y^2 .$$



Zpět

## Příklad 6.1.1

Pomocí definice parciální derivace vypočtete  $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)$  a  $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$  funkce

$$f(x, y) = 2x + 3y^2 .$$

**Výsledek:**

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 2, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 6y .$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.1.1

Pomocí definice parciální derivace vypočtete  $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)$  a  $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$  funkce

$$f(x, y) = 2x + 3y^2 .$$

**Návod:**

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x + h, y) - f(x, y)}{h} , \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x, y + h) - f(x, y)}{h} .$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.1.1

Pomocí definice parciální derivace vypočtěte  $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)$  a  $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$  funkce

$$f(x, y) = 2x + 3y^2 .$$

**Řešení:**

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{(2(x+h) + 3y^2) - (2x + 3y^2)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{2h}{h} = 2 ,$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{(2x + 3(y+h)^2) - (2x + 3y^2)}{h} =$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{(2x + 3y^2 + 6yh + 3h^2) - 2x - 3y^2}{h} =$$

$$= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{6yh + 3h^2}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} (6y + 3h) = 6y .$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.1.1

Pomocí definice parciální derivace vypočtete  $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)$  a  $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$  funkce  $f(x, y) = 2x + 3y^2$ .

### Maple:

```
> f := (x, y) -> 2*x+3*y^2;
```

$$f := (x, y) \rightarrow 2x + 3y^2$$

```
> fx:=limit((f(x+h,y)-f(x,y))/h, h = 0);
```

$$fx := 2$$

```
> fy:=limit((f(x,y+h)-f(x,y))/h, h = 0);
```

$$fy := 6y$$

Porovnáme s výpočtem pomocí příkazu diff

```
> diff(f(x,y), x) ;
```

$$2$$

nebo pomocí příkazu D[1]

```
> D[1](f)(x,y) ;
```

$$2$$

Podobně pro proměnnou y:

```
> diff(f(x,y), y) ;
```

$$6y$$

Další



## Příklad 6.1.1

Pomocí definice parciální derivace vypočtete  $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)$  a  $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$  funkce

$$f(x, y) = 2x + 3y^2 .$$

**Maple:**

nebo pomocí příkazu D[2]

```
> D[2](f)(x, y);
```

$6y$

Zpět

## Příklad 6.1.1

Pomocí definice parciální derivace vypočtete  $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)$  a  $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$  funkce

$$f(x, y) = 2x + 3y^2.$$

### Mathematica:

$$f[x_, y_] = 2 x - 3 y^2$$

$$2x - 3y^2$$

$$\text{Limit}[(f[x + h, y] - f[x, y])/h, h \rightarrow 0]$$

$$2$$

$$\text{Limit}[(f[x, y + h] - f[x, y])/h, h \rightarrow 0]$$

$$-6y$$

Porovnáme s výpočtem derivace pomocí příkazu D.

$$D[f[x, y], x]$$

$$2$$

$$D[f[x, y], y]$$

$$-6y$$

Zpět

## Příklad 6.1.2

Vypočtěte parciální derivace funkce  $f(x, y) = \operatorname{arctg} \frac{y}{x}$  .



[Zpět](#)

## Příklad 6.1.2

Vypočtěte parciální derivace funkce  $f(x, y) = \operatorname{arctg} \frac{y}{x}$ .

**Výsledek:**

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = -\frac{y}{x^2 + y^2}, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \frac{x}{x^2 + y^2}, \quad \text{pro } x \neq 0.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.1.2

Vypočtete parciální derivace funkce  $f(x, y) = \operatorname{arctg} \frac{y}{x}$  .

### Návod:

Parciální derivace lze počítat pouze v bodech náležejících do definičního oboru  $D(f)$  . Při výpočtu derivace  $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)$  považujeme proměnnou  $y$  za konstantní. Obdobně vypočteme derivaci  $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$  .

[Zpět](#)

## Příklad 6.1.2

Vypočtěte parciální derivace funkce  $f(x, y) = \operatorname{arctg} \frac{y}{x}$ .

**Řešení:**

$$D(f) = \{[x, y] \in \mathbb{R}^2, x \neq 0\},$$

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{1}{1 + \left(\frac{y}{x}\right)^2} \cdot y \cdot \left(\frac{-1}{x^2}\right) = -\frac{y}{\left(1 + \frac{y^2}{x^2}\right) x^2} = -\frac{y}{x^2 + y^2},$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \frac{1}{1 + \left(\frac{y}{x}\right)^2} \cdot \frac{1}{x} = \frac{x}{x^2 + y^2}.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.1.2

Vypočtěte parciální derivace funkce  $f(x, y) = \operatorname{arctg} \frac{y}{x}$ .

### Maple:

```
> f := (x, y) -> arctan(y/x);
```

$$f := (x, y) \rightarrow \operatorname{arctan}\left(\frac{y}{x}\right)$$

Parciální derivace je možno spočítat buď:

```
> fx := diff(f(x, y), x);
```

$$fx := -\frac{y}{x^2 \left(1 + \frac{y^2}{x^2}\right)}$$

```
> simplify(%);
```

$$-\frac{y}{x^2 + y^2}$$

nebo pomocí příkazu  $D[\ ]$ :

```
> fy := D[2](f)(x, y);
```

$$fy := \frac{1}{x \left(1 + \frac{y^2}{x^2}\right)}$$

```
> simplify(%);
```

$$\frac{x}{x^2 + y^2}$$

Zpět

## Příklad 6.1.2

Vypočtěte parciální derivace funkce  $f(x, y) = \operatorname{arctg} \frac{y}{x}$ .

**Mathematica:**

**$f[x_, y_] = \operatorname{ArcTan}[y/x];$**

Výpočet  $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)$

**$\mathbf{fx} = D[f[x, y], x]$**

$$-\frac{y}{x^2 \left(1 + \frac{y^2}{x^2}\right)}$$

**$\operatorname{Simplify}[\mathbf{fx}]$**

$$-\frac{y}{x^2 + y^2}$$

Výpočet  $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$

**$\mathbf{fy} = D[f[x, y], y]$**

$$\frac{1}{x \left(1 + \frac{y^2}{x^2}\right)}$$

**$\operatorname{Simplify}[\mathbf{fy}]$**

$$\frac{x}{x^2 + y^2}$$

Zpět



## Příklad 6.1.3

Vypočtete parciální derivace 1. a 2. řádu funkce  $f(x, y) = \ln(x - 2y)$ .



[Zpět](#)

### Příklad 6.1.3

Vypočtete parciální derivace 1. a 2. řádu funkce  $f(x, y) = \ln(x - 2y)$ .

**Výsledek:**

$$D(f) = \{[x, y] \in \mathbb{R}^2, x > 2y\}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{1}{x - 2y}, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = -\frac{2}{x - 2y},$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y) = -\frac{1}{(x - 2y)^2}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y) = -\frac{4}{(x - 2y)^2},$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y) = \frac{2}{(x - 2y)^2}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x, y) = \frac{2}{(x - 2y)^2}.$$

Zpět

## Příklad 6.1.3

Vypočtete parciální derivace 1. a 2. řádu funkce  $f(x, y) = \ln(x - 2y)$ .

### Návod:

Parciální derivace lze počítat pouze v bodech náležejících do definičního oboru  $D(f)$ . Při výpočtu derivace  $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)$  považujeme proměnnou  $y$  za konstantní. Obdobně vypočteme derivaci  $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$ . Parciální derivace 2. řádu počítáme podle vzorce

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y) = \frac{\partial}{\partial y}(x, y) \left( \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) \right)$$
 (značíme  $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y)$ , pro  $x = y$ ). Smíšené derivace jsou totožné, je-li  $f \in C^2$ .

[Zpět](#)

## Příklad 6.1.3

Vypočtete parciální derivace 1. a 2. řádu funkce  $f(x, y) = \ln(x - 2y)$ .

### Řešení:

$$D(f) = \{[x, y] \in \mathbb{R}^2, x > 2y\},$$

geometricky je  $D(f)$  dolní polorovina pod přímkou  $y = \frac{1}{2}x$ , bez uvedené přímky.

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{1}{x - 2y} \cdot 1, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \frac{1}{x - 2y} \cdot (-2),$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y) = -\frac{1}{(x - 2y)^2} \cdot 1 = -\frac{1}{(x - 2y)^2},$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y) = (-2)(-1) \frac{-2}{(x - 2y)^2} = -\frac{4}{(x - 2y)^2},$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y) = -\frac{1}{(x - 2y)^2} \cdot (-2) = \frac{2}{(x - 2y)^2}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x, y) = -\frac{(-2)}{(x - 2y)^2} \cdot 1 =$$

$\frac{2}{(x - 2y)^2}$ . Vidíme, že smíšené derivace jsou totožné.

Zpět

## Příklad 6.1.3

Vypočtete parciální derivace 1. a 2. řádu funkce  $f(x, y) = \ln(x - 2y)$ .

### Maple:

```
> f := (x, y) -> ln(x-2*y);
```

$$f := (x, y) \rightarrow \ln(x - 2y)$$

Parciální derivace 1. řádu:

```
> fx := diff(f(x, y), x);
```

$$fx := \frac{1}{x - 2y}$$

```
> fy := diff(f(x, y), y);
```

$$fy := -\frac{2}{x - 2y}$$

Parciální derivace 2. řádu:

```
> fxx := diff(f(x, y), x$2);
```

$$fxx := -\frac{1}{(x - 2y)^2}$$

```
> fyy := diff(f(x, y), y$2);
```

$$fyy := -\frac{4}{(x - 2y)^2}$$

včetně smíšených derivací, které jsou totožné:

```
> fxy := diff(f(x, y), x, y);
```

$$fxy := \frac{2}{(x - 2y)^2}$$

Další

## Příklad 6.1.3

Vypočtěte parciální derivace 1. a 2. řádu funkce  $f(x, y) = \ln(x - 2y)$ .

**Maple:**

```
> fyx:= diff(f(x,y),y,x);
```

$$fyx := \frac{2}{(x - 2y)^2}$$

Zpět

## Příklad 6.1.3

Vypočtete parciální derivace 1. a 2. řádu funkce  $f(x, y) = \ln(x - 2y)$ .

### Mathematica:

$$f[x_, y_] = \text{Log}[x - 2y];$$

Výpočet prvních derivací:

$$f_x = D[f[x, y], x]$$

$$\frac{1}{x - 2y}$$

$$f_y = D[f[x, y], y]$$

$$-\frac{2}{x - 2y}$$

Výpočet druhých derivací:

$$f_{xx} = D[f[x, y], \{x, 2\}]$$

$$-\frac{1}{(x - 2y)^2}$$

$$f_{xy} = D[f[x, y], x, y]$$

$$\frac{2}{(x - 2y)^2}$$

$$f_{yy} = D[f[x, y], \{y, 2\}]$$

$$-\frac{4}{(x - 2y)^2}$$

Zpět

## Příklad 6.1.4

Vypočtete gradient funkce  $f(x, y, z) = 3x^2 + e^{-xy^2} - z$  v bodě  $A = [0, 2, 0]$



[Zpět](#)



## Příklad 6.1.4

Vypočtete gradient funkce  $f(x, y, z) = 3x^2 + e^{-xy^2} - z$  v bodě  $A = [0, 2, 0]$

**Výsledek:**

$$\text{grad } f(A) = (-4, 0, -1)$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.1.4

Vypočtete gradient funkce  $f(x, y, z) = 3x^2 + e^{-xy^2} - z$  v bodě  $A = [0, 2, 0]$

**Návod:**

$$\text{grad } f(x, y, z) = \left( \frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z), \frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z), \frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) \right)$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.1.4

Vypočtěte gradient funkce  $f(x, y, z) = 3x^2 + e^{-xy^2} - z$  v bodě  $A = [0, 2, 0]$

**Řešení:**

$$D(f) = \mathbb{R}^3,$$

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z) = 6x - y^2 e^{-xy^2}, \quad \frac{\partial f}{\partial x}(0, 2, 0) = -4,$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z) = -2xy e^{-xy^2}, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(0, 2, 0) = 0,$$

$$\frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) = -1, \quad \frac{\partial f}{\partial z}(0, 2, 0) = -1.$$

Tedy  $\text{grad } f(A) = (-4, 0, -1)$ .

[Zpět](#)

## Příklad 6.1.4

Vypočtete gradient funkce  $f(x, y, z) = 3x^2 + e^{-xy^2} - z$  v bodě  $A = [0, 2, 0]$

### Maple:

```
> f := (x, y, z) -> 3*x^2+exp(-x*y^2)-z;
```

$$f := (x, y, z) \rightarrow 3x^2 + e^{(-xy^2)} - z$$

Gradient je vektor parciálních derivací

```
> [diff(f(x, y, z), x), diff(f(x, y, z), y), diff(f(x, y, z), z)];
```

$$[6x - y^2 e^{(-xy^2)}, -2xy e^{(-xy^2)}, -1]$$

který lze vypočítat přímo pomocí příkazu grad:

```
> with(linalg, grad):
```

```
> gradf := grad(f(x, y, z), [x, y, z]);
```

$$gradf := [6x - y^2 e^{(-xy^2)}, -2xy e^{(-xy^2)}, -1]$$

Nakonec dosadíme souřadnice bodu A:

```
> gradfvA := subs(x=0, y=2, z=0, grad(f(x, y, z), [x, y, z]));
```

$$gradfvA := [-4e^0, 0, -1]$$

```
> simplify(%);
```

$$[-4, 0, -1]$$

Zpět

## Příklad 6.1.4

Vypočtete gradient funkce  $f(x, y, z) = 3x^2 + e^{-xy^2} - z$  v bodě  $A = [0, 2, 0]$

### Mathematica:

```
f[x_, y_, z_] = 3x^2 + Exp[-xy^2] - z;
```

```
<< Calculus`VectorAnalysis`
```

```
Grad[f[x, y, z], Cartesian[x, y, z]]
```

```
{6x - e^{-xy^2} y^2, -2e^{-xy^2} xy, -1}
```

```
grad = Grad[f[x, y, z], Cartesian[x, y, z]]
```

```
gradA = grad /. {x -> 0, y -> 2, z -> 0}
```

```
{-4, 0, -1}
```

[Zpět](#)

## Příklad 6.1.5

Objem kužele  $V$  je funkcí poloměru podstavy  $r$  a výšky kužele  $h$ . Vyjádřete parciální derivace  $\frac{\partial V}{\partial r}$  a  $\frac{\partial V}{\partial h}$ . Co tyto derivace popisují?



[Zpět](#)

## Příklad 6.1.5

Objem kužele  $V$  je funkcí poloměru podstavy  $r$  a výšky kužele  $h$ . Vyjádřete parciální derivace  $\frac{\partial V}{\partial r}$  a  $\frac{\partial V}{\partial h}$ . Co tyto derivace popisují?

**Výsledek:**

$$\frac{\partial V}{\partial r} = \frac{2\pi r h}{3}, \quad \frac{\partial V}{\partial h} = \frac{\pi r^2}{3}.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.1.5

Objem kužele  $V$  je funkcí poloměru podstavy  $r$  a výšky kužele  $h$ . Vyjádřete parciální derivace  $\frac{\partial V}{\partial r}$  a  $\frac{\partial V}{\partial h}$ . Co tyto derivace popisují?

### Návod:

Při výpočtu derivace  $\frac{\partial V}{\partial r}$  považujeme proměnnou  $h$  za konstantní. Obdobně pro derivaci  $\frac{\partial V}{\partial h}$  považujeme proměnnou  $r$  za konstantní.

[Zpět](#)



## Příklad 6.1.5

Objem kužele  $V$  je funkcí poloměru podstavy  $r$  a výšky kužele  $h$ . Vyjádřete parciální derivace  $\frac{\partial V}{\partial r}$  a  $\frac{\partial V}{\partial h}$ . Co tyto derivace popisují?

**Řešení:**

$$V(r, h) = \frac{\pi r^2 h}{3}, \quad \frac{\partial V}{\partial r} = \frac{2\pi r h}{3}, \quad \frac{\partial V}{\partial h} = \frac{\pi r^2}{3}$$

Derivace  $\frac{\partial V}{\partial r}$  popisuje rychlost změny objemu kužele v závislosti na změně poloměru, za předpokladu, že je výška kužele konstantní. Derivace  $\frac{\partial V}{\partial h}$  popisuje rychlost změny objemu kužele v závislosti na změně výšky, za předpokladu, že je poloměr konstantní.

[Zpět](#)

## Příklad 6.1.5

Objem kužele  $V$  je funkcí poloměru podstavy  $r$  a výšky kužele  $h$ . Vyjádřete parciální derivace  $\frac{\partial V}{\partial r}$  a  $\frac{\partial V}{\partial h}$ . Co tyto derivace popisují?

### Maple:

Objem kužele:

```
> V := (r, h) -> Pi*r^2*h/3;
```

$$V := (r, h) \rightarrow \frac{1}{3} \pi r^2 h$$

Parciální derivace objemu kužele dle poloměru a výšky:

```
> Vr := diff(V(r, h), r) ;
```

$$V_r := \frac{2 \pi r h}{3}$$

```
> Vh := diff(V(r, h), h) ;
```

$$V_h := \frac{\pi r^2}{3}$$

Zpět

## Příklad 6.1.5

Objem kužele  $V$  je funkcí poloměru podstavy  $r$  a výšky kužele  $h$ . Vyjádřete parciální derivace  $\frac{\partial V}{\partial r}$  a  $\frac{\partial V}{\partial h}$ . Co tyto derivace popisují?

### Mathematica:

Objem kužele:

$$V[r, h] = \frac{\pi r^2 h}{3};$$

Parciální derivace objemu kužele dle poloměru a výšky:

$$V_r = D[V[r, h], r]$$

$$\frac{2h\pi r}{3}$$

$$V_h = D[V[r, h], h]$$

$$\frac{\pi r^2}{3}$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.1.6

Ověřte, že funkce  $u(x, t) = e^{-a^2 t} \sin x$  je řešením následující rovnice, tzv. rovnice vedení tepla:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad t > 0, \quad a \in \mathbb{R}.$$



[Zpět](#)

## Příklad 6.1.6

Ověřte, že funkce  $u(x, t) = e^{-a^2 t} \sin x$  je řešením následující rovnice, tzv. rovnice vedení tepla:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad t > 0, \quad a \in \mathbb{R}.$$

**Výsledek:**

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = -a^2 e^{-a^2 t} \sin x.$$

Zpět

## Příklad 6.1.6

Ověřte, že funkce  $u(x, t) = e^{-a^2 t} \sin x$  je řešením následující rovnice, tzv. rovnice vedení tepla:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad t > 0, \quad a \in \mathbb{R}.$$

**Návod:**

Porovnáme parciální derivace na obou stranách rovnice.

[Zpět](#)

## Příklad 6.1.6

Ověřte, že funkce  $u(x, t) = e^{-a^2 t} \sin x$  je řešením následující rovnice, tzv. rovnice vedení tepla:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad t > 0, \quad a \in \mathbb{R}.$$

**Řešení:**

$$D(u) = \mathbb{R} \times \mathbb{R}^+,$$

$$\frac{\partial u}{\partial t} = -a^2 e^{-a^2 t} \sin x, \quad \frac{\partial u}{\partial x} = e^{-a^2 t} \cos x,$$

$$a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = a^2 \cdot e^{-a^2 t} \cdot (-1) \sin x = -a^2 e^{-a^2 t} \sin x.$$

Funkce je tedy řešením rovnice na celém  $D(u)$ .

[Zpět](#)

## Příklad 6.1.6

Ověřte, že funkce  $u(x, t) = e^{-a^2 t} \sin x$  je řešením následující rovnice, tzv. rovnice vedení tepla:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad t > 0, \quad a \in \mathbb{R}.$$

**Maple:**

```
> u := (x,t) -> exp(-a^2*t)*sin(x);
```

$$u := (x, t) \rightarrow e^{(-a^2 t)} \sin(x)$$

Vyjádříme  $\frac{\partial}{\partial t} u$

```
> ut := diff(u(x,t), t);
```

$$ut := -a^2 e^{(-a^2 t)} \sin(x)$$

a spočítáme  $a^2 \left( \frac{\partial^2}{\partial x^2} u \right)$ :

```
> Prstr := a^2*diff(u(x,t), x$2);
```

$$Prstr := -a^2 e^{(-a^2 t)} \sin(x)$$

Tedy daná funkce řeší rovnici vedení tepla.

Zpět



## Příklad 6.1.6

Ověřte, že funkce  $u(x, t) = e^{-a^2 t} \sin x$  je řešením následující rovnice, tzv. rovnice vedení tepla:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad t > 0, \quad a \in \mathbb{R}.$$

**Mathematica:**

$$u[x, t] = \text{Exp}[-a^2 t] \text{Sin}[x];$$

Ověření, že funkce splňuje rovnici vedení tepla.

$$\text{rovnice} = D[u[x, t], t] == a^2 D[u[x, t], \{x, 2\}]$$

True

[Zpět](#)

## Derivace ve směru

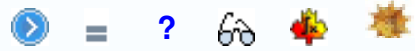
- **Příklad 6.2.1** Pomocí definice vypočtěte derivaci funkce  $f(x, y) = \frac{x}{y}$  v bodě  $B = [4, -1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (-2, 3)$ .
- **Příklad 6.2.2** Vypočtěte směrovou derivaci funkce  $f(x, y) = \frac{x}{y}$  v bodě  $B = [4, -1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (-2, 3)$  s pomocí gradientu funkce.
- **Příklad 6.2.3** Vypočtěte směrovou derivaci funkce  $f(x, y, z) = \cos(xy) + \ln z^2$  v bodě  $B = [\pi, 1, 1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (1, 1, 1)$  s pomocí gradientu funkce.



Zpět

## Příklad 6.2.1

Pomocí definice vypočtete derivaci funkce  $f(x, y) = \frac{x}{y}$  v bodě  $B = [4, -1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (-2, 3)$ .



Zpět

## Příklad 6.2.1

Pomocí definice vypočtete derivaci funkce  $f(x, y) = \frac{x}{y}$  v bodě  $B = [4, -1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (-2, 3)$ .

**Výsledek:**

$$Df(B, \vec{a}) = -10 \frac{\sqrt{13}}{13}, \quad \text{kde } \vec{a} = \frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|}.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.2.1

Pomocí definice vypočtete derivaci funkce  $f(x, y) = \frac{x}{y}$  v bodě  $B = [4, -1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (-2, 3)$ .

**Návod:**

$$Df(B, \vec{a}) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(B + h\vec{a}) - f(B)}{h}, \quad \text{kde } \|\vec{a}\| = 1.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.2.1

Pomocí definice vypočtete derivaci funkce  $f(x, y) = \frac{x}{y}$  v bodě  $B = [4, -1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (-2, 3)$ .

### Řešení:

Ověříme, že  $B \in D(f) = \{[x, y] \in \mathbb{R}^2, y \neq 0\}$ ,

vypočteme odpovídající jednotkový vektor  $\vec{a} = \frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|} = \frac{\vec{u}}{\sqrt{13}} = \frac{\sqrt{13}}{13}(-2, 3)$ , a dále

$$B + h\vec{a} = [4, -1] + h \frac{\sqrt{13}}{13}(-2, 3) = \left[ 4 - \frac{2h\sqrt{13}}{13}, -1 + \frac{3h\sqrt{13}}{13} \right].$$

Podle definice dostáváme

$$\begin{aligned} Df(B, \vec{a}) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(B + h\vec{a}) - f(B)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\frac{4 - \frac{2h\sqrt{13}}{13}}{-1 + \frac{3h\sqrt{13}}{13}} - \frac{4}{-1}}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\frac{10h\sqrt{13}}{-13 + 3h\sqrt{13}}}{h} = \\ &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{10\sqrt{13}}{-13 + 3h\sqrt{13}} = -\frac{10\sqrt{13}}{13}. \end{aligned}$$

Zpět

## Příklad 6.2.1

Pomocí definice vypočtete derivaci funkce  $f(x, y) = \frac{x}{y}$  v bodě  $B = [4, -1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (-2, 3)$ .

### Maple:

```
> with(linalg):
```

```
> f := (x,y) -> x/y;
```

$$f := (x, y) \rightarrow \frac{x}{y}$$

```
> BOD := vector([4,-1]);
```

$$BOD := [4, -1]$$

```
> u := vector([-2,3]);
```

$$u := [-2, 3]$$

Vektor je třeba nejdříve "normovat":

```
> a := vector([-2,3])/norm(u,frobenius);
```

$$a := \frac{1}{\sqrt{13}} [-2, 3]$$

Můžeme použít jiný příkaz pro normalizaci:

```
> a := normalize(u);
```

$$a := \left[ -\frac{2\sqrt{13}}{13}, \frac{3\sqrt{13}}{13} \right]$$

```
> Dfa := Limit('(f(BOD+h*a)-f(BOD))/h',h=0);
```

$$Dfa := \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(BOD + h a) - f(BOD)}{h}$$

Další

## Příklad 6.2.1

Pomocí definice vypočtete derivaci funkce  $f(x, y) = \frac{x}{y}$  v bodě  $B = [4, -1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (-2, 3)$ .

### Maple:

```
> P := evalm(BOD+h*a);
```

$$P := \left[ 4 - \frac{2h\sqrt{13}}{13}, -1 + \frac{3h\sqrt{13}}{13} \right]$$

```
> Dfa := Limit((f(P[1],P[2])-f(BOD[1],BOD[2]))/h,h=0);
```

$$Dfa := \lim_{h \rightarrow 0} \frac{4 - \frac{2h\sqrt{13}}{13} - 4}{-1 + \frac{3h\sqrt{13}}{13} - (-1)} + 4$$

```
> Dfa := Limit(simplify((f(P[1],P[2])-f(BOD[1],BOD[2]))/h),h=0);
```

$$Dfa := \lim_{h \rightarrow 0} \frac{10\sqrt{13}}{-13 + 3h\sqrt{13}}$$

Nyní se limita, tj. derivace ve směru  $v$  v bodě BOD, vypočítá:

```
> Dfa_BOD := limit((f(P[1],P[2])-f(BOD[1],BOD[2]))/h,h=0);
```

$$Dfa\_BOD := -\frac{10\sqrt{13}}{13}$$

Zpět



## Příklad 6.2.1

Pomocí definice vypočtete derivaci funkce  $f(x, y) = \frac{x}{y}$  v bodě  $B = [4, -1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (-2, 3)$ .

### Mathematica:

$$f[x_, y_] = x/y;$$

$$\text{BOD} = \{4, -1\}; u = \{-2, 3\};$$

Normování vektoru:

$$v = u/\text{Norm}[u]$$

$$\left\{ -\frac{2}{\sqrt{13}}, \frac{3}{\sqrt{13}} \right\}$$

Výpočet derivace ve směru:

$$\text{Limit}[(f[\text{BOD}[[1]] + hv[[1]], \text{BOD}[[2]] + hv[[2]]] - f[\text{BOD}[[1]], \text{BOD}[[2]])]/h, h \rightarrow 0]$$

$$-\frac{10}{\sqrt{13}}$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.2.2

Vypočtete směrovou derivaci funkce  $f(x, y) = \frac{x}{y}$  v bodě  $B = [4, -1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (-2, 3)$  s pomocí gradientu funkce.



[Zpět](#)

## Příklad 6.2.2

Vypočtete směrovou derivaci funkce  $f(x, y) = \frac{x}{y}$  v bodě  $B = [4, -1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (-2, 3)$  s pomocí gradientu funkce.

**Výsledek:**

$$Df(B, \vec{a}) = -10 \frac{\sqrt{13}}{13}, \quad \text{kde } \vec{a} = \frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|}.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.2.2

Vypočtete směrovou derivaci funkce  $f(x, y) = \frac{x}{y}$  v bodě  $B = [4, -1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (-2, 3)$  s pomocí gradientu funkce.

**Návod:**

$$Df(B, \vec{a}) = \text{grad}f(B) \cdot \vec{a}, \quad \text{kde } \|\vec{a}\| = 1.$$

Zpět

## Příklad 6.2.2

Vypočtete směrovou derivaci funkce  $f(x, y) = \frac{x}{y}$  v bodě  $B = [4, -1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (-2, 3)$  s pomocí gradientu funkce.

### Řešení:

$D(f) = \{[x, y] \in \mathbb{R}^2, y \neq 0\}$ ,  $f \in C^1(G)$ , kde  $G = \{[x, y] \in \mathbb{R}^2, y < 0\}$ ,  $B \in G$ .

Odpovídající jednotkový vektor je  $\vec{a} = \frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|} = \frac{\vec{u}}{\sqrt{13}} = \frac{\sqrt{13}}{13}(-2, 3)$ .

Ze znalosti gradientu  $\text{grad}f(x, y) = \left(\frac{1}{y}, -\frac{x}{y^2}\right)$  a ze známého vzorce

$Df(B, \vec{a}) = \text{grad}f(B) \cdot \vec{a}$  dostáváme

$$Df(B, \vec{a}) = \frac{\sqrt{13}}{13} \left( \frac{1}{-1}, -\frac{4}{(-1)^2} \right) \cdot (-2, 3) = \frac{\sqrt{13}}{13} (2 - 12) = -10 \frac{\sqrt{13}}{13}.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.2.2

Vypočtěte směrovou derivaci funkce  $f(x, y) = \frac{x}{y}$  v bodě  $B = [4, -1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (-2, 3)$  s pomocí gradientu funkce.

### Maple:

```
> with(linalg):  
> f := (x,y) -> x/y;
```

$$f := (x, y) \rightarrow \frac{x}{y}$$

v bodě:

```
> BOD := vector([4, -1]);
```

$$BOD := [4, -1]$$

```
> u := vector([-2, 3]);
```

$$u := [-2, 3]$$

```
> a := normalize(u);
```

$$a := \left[ -\frac{2\sqrt{13}}{13}, \frac{3\sqrt{13}}{13} \right]$$

Ze znalosti gradientu a ze známého vzorce:

```
> vzorec := innerprod(grad(f(x,y), [x,y]), a);
```

$$vzorec := -\frac{\sqrt{13}(2y + 3x)}{13y^2}$$

Další

## Příklad 6.2.2

Vypočtěte směrovou derivaci funkce  $f(x, y) = \frac{x}{y}$  v bodě  $B = [4, -1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (-2, 3)$  s pomocí gradientu funkce.

### Maple:

dostaneme přímo derivaci ve směru  $v$  v bodě BOD:

```
> der_ve_smeru := subs({x=BOD[1], y=BOD[2]}, vzorec);
```

$$der\_ve\_smeru := -\frac{10\sqrt{13}}{13}$$

Zpět

## Příklad 6.2.2

Vypočtěte směrovou derivaci funkce  $f(x, y) = \frac{x}{y}$  v bodě  $B = [4, -1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (-2, 3)$  s pomocí gradientu funkce.

### Mathematica:

$$f[x_, y_] = x/y;$$

$$\text{grad} = \{D[f[x, y], x], D[f[x, y], y]\}$$

$$\left\{ \frac{1}{y}, -\frac{x}{y^2} \right\}$$

$$\text{gradB} = \text{grad} /. \{x \rightarrow 4, y \rightarrow -1\}$$

$$\{-1, -4\}$$

$$u = \{-2, 3\};$$

Normování vektoru:

$$v = u / \text{Norm}[u]$$

$$\left\{ -\frac{2}{\sqrt{13}}, \frac{3}{\sqrt{13}} \right\}$$

Výpočet derivace ve směru pomocí gradientu:

$$\text{DerVeSmeru} = \text{gradB} \cdot v$$

$$-\frac{10}{\sqrt{13}}$$

Zpět



## Příklad 6.2.3

Vypočtete směrovou derivaci funkce  $f(x, y, z) = \cos(xy) + \ln z^2$  v bodě  $B = [\pi, 1, 1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (1, 1, 1)$  s pomocí gradientu funkce.



[Zpět](#)

## Příklad 6.2.3

Vypočtěte směrovou derivaci funkce  $f(x, y, z) = \cos(xy) + \ln z^2$  v bodě  $B = [\pi, 1, 1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (1, 1, 1)$  s pomocí gradientu funkce.

**Výsledek:**

$$Df(B, \vec{v}) = 2\frac{\sqrt{3}}{3}, \quad \text{kde } \vec{v} = \frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|}.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.2.3

Vypočtete směrovou derivaci funkce  $f(x, y, z) = \cos(xy) + \ln z^2$  v bodě  $B = [\pi, 1, 1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (1, 1, 1)$  s pomocí gradientu funkce.

**Návod:**

$$Df(B, \vec{v}) = \text{grad}f(B) \cdot \vec{v}, \quad \text{kde } \|\vec{v}\| = 1.$$

Zpět

## Příklad 6.2.3

Vypočtete směrovou derivaci funkce  $f(x, y, z) = \cos(xy) + \ln z^2$  v bodě  $B = [\pi, 1, 1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (1, 1, 1)$  s pomocí gradientu funkce.

**Řešení:**

$D(f) = \{[x, y, z] \in \mathbb{R}^3, z \neq 0\}$ ,  $f \in C^1(G)$ , kde  $G = \{[x, y, z] \in \mathbb{R}^3, z > 0\}$ ,

$B \in G$ .

Odpovídající jednotkový vektor je  $\vec{v} = \frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|} = \frac{\vec{u}}{\sqrt{3}} = \frac{\sqrt{3}}{3}(1, 1, 1)$ .

Ze znalosti gradientu  $\text{grad}f(x, y, z) = \left(-y \sin(xy), -x \sin(xy), \frac{2}{z}\right)$  a ze vzorce

$Df(B, \vec{v}) = \text{grad}f(B) \cdot \vec{v}$  dostáváme

$$Df(B, \vec{v}) = \frac{\sqrt{3}}{3} (-\sin(\pi), -\pi \sin(\pi), 2) \cdot (1, 1, 1) = \frac{\sqrt{3}}{3} (0 + 0 + 2) = 2\frac{\sqrt{3}}{3}.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.2.3

Vypočtěte směrovou derivaci funkce  $f(x, y, z) = \cos(xy) + \ln z^2$  v bodě  $B = [\pi, 1, 1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (1, 1, 1)$  s pomocí gradientu funkce.

### Maple:

```
> with(linalg):  
> f := (x,y,z) -> cos(x*y)+ ln(z^2);  
      f := (x, y, z) -> cos(x y) + ln(z^2)  
> BOD := vector([Pi,1,1]);  
      BOD := [π, 1, 1]  
> u := vector([1,1,1]);  
      a := [1, 1, 1]  
> v := normalize(u);  
      v :=  $\left[ \frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3} \right]$ 
```

Ze znalosti gradientu a ze známého vzorce:

```
> vzorec := innerprod(grad(f(x,y,z), [x,y,z]), v);
```

$$vzorec := -\frac{1}{3} \frac{\sqrt{3} (\sin(xy) yz + \sin(xy) xz - 2)}{z}$$

dostaneme přímo derivaci ve směru  $v$  v bodě BOD:

```
> der_ve_smeru := subs({x=BOD[1], y=BOD[2], z=BOD[3]}, vzorec);
```

$$der\_ve\_smeru := -\frac{1}{3} \sqrt{3} (\sin(\pi) + \sin(\pi) \pi - 2)$$

Další

## Příklad 6.2.3

Vypočtete směrovou derivaci funkce  $f(x, y, z) = \cos(xy) + \ln z^2$  v bodě  $B = [\pi, 1, 1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (1, 1, 1)$  s pomocí gradientu funkce.

**Maple:**

```
> simplify(%);
```

$$\frac{2\sqrt{3}}{3}$$

Zpět

## Příklad 6.2.3

Vypočtete směrovou derivaci funkce  $f(x, y, z) = \cos(xy) + \ln z^2$  v bodě  $B = [\pi, 1, 1]$  ve směru vektoru  $\vec{u} = (1, 1, 1)$  s pomocí gradientu funkce.

### Mathematica:

```
f[x_, y_, z_] = Cos[xy] + Log[z^2];
```

```
<< Calculus`VectorAnalysis`
```

```
grad = Grad[f[x, y, z], Cartesian[x, y, z]]
```

```
{-y Sin[xy], -x Sin[xy], 2/z}
```

Výpočet gradientu:

```
gradB = grad /. {x -> Pi, y -> 1, z -> 1}
```

```
{0, 0, 2}
```

Definice a normování vektoru:

```
u = {1, 1, 1};
```

```
v = u / Norm[u]
```

```
{1/Sqrt[3], 1/Sqrt[3], 1/Sqrt[3]}
```

Výpočet směrové derivace pomocí gradientu:

```
DerVeSmeru = gradB.v
```

```
2/Sqrt[3]
```

[Zpět](#)

## Derivování složených funkcí

- **Příklad 6.3.1** Napište derivaci  $f'(t)$  funkce  $f(t) = g(x, y)$ , kde  $x = e^t$  a  $y = \sin t$ ,  $g \in C^1(\mathbb{R}^2)$ . Pro konkrétní funkci  $g(x, y) = xy^2 + 3yx^3$  vypočtěte  $f'(0)$ .
- **Příklad 6.3.2** Je dána funkce  $g(x, y) = x^2 + y^2$ , kde  $x(r, \varphi) = r \cos \varphi$  a  $y(r, \varphi) = r \sin \varphi$ . Vypočtěte parciální derivace funkce  $f(r, \varphi) = g(x(r, \varphi), y(r, \varphi))$ .
- **Příklad 6.3.3** Napište smíšenou parciální derivaci druhého řádu funkce  $f(r, s) = h(x, y)$ , kde  $x(r, s) = r^2 + s^2$  a  $y(r, s) = 5rs$ ,  $h \in C^2(\mathbb{R}^2)$ .

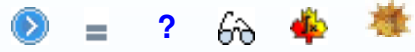


Zpět



## Příklad 6.3.1

Napište derivaci  $f'(t)$  funkce  $f(t) = g(x, y)$ , kde  $x = e^t$  a  $y = \sin t$ ,  $g \in C^1(\mathbb{R}^2)$ . Pro konkrétní funkci  $g(x, y) = xy^2 + 3yx^3$  vypočtete  $f'(0)$ .



[Zpět](#)

## Příklad 6.3.1

Napište derivaci  $f'(t)$  funkce  $f(t) = g(x, y)$ , kde  $x = e^t$  a  $y = \sin t$ ,  $g \in C^1(\mathbb{R}^2)$ . Pro konkrétní funkci  $g(x, y) = xy^2 + 3yx^3$  vypočtete  $f'(0)$ .

**Výsledek:**

$$f'(t) = \frac{\partial g}{\partial x}(x, y) e^t + \frac{\partial g}{\partial y}(x, y) \cos t, \quad f'(0) = 3.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.3.1

Napište derivaci  $f'(t)$  funkce  $f(t) = g(x, y)$ , kde  $x = e^t$  a  $y = \sin t$ ,  $g \in C^1(\mathbb{R}^2)$ . Pro konkrétní funkci  $g(x, y) = xy^2 + 3yx^3$  vypočtete  $f'(0)$ .

**Návod:**

$$f' = \frac{\partial g}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial t} + \frac{\partial g}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial t}$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.3.1

Napište derivaci  $f'(t)$  funkce  $f(t) = g(x, y)$ , kde  $x = e^t$  a  $y = \sin t$ ,  $g \in C^1(\mathbb{R}^2)$ . Pro konkrétní funkci  $g(x, y) = xy^2 + 3yx^3$  vypočtěte  $f'(0)$ .

**Řešení:**

$$f'(t) = \frac{\partial g}{\partial x}(x, y) \frac{\partial x}{\partial t}(t) + \frac{\partial g}{\partial y}(x, y) \frac{\partial y}{\partial t}(t) = \frac{\partial g}{\partial x}(x, y) e^t + \frac{\partial g}{\partial y}(x, y) \cos t.$$

Konkrétní funkce  $g(x, y) = xy^2 + 3yx^3$  má parciální derivace

$$\frac{\partial g}{\partial x}(x, y) = y^2 + 9yx^2, \quad \frac{\partial g}{\partial y}(x, y) = 2xy + 3x^3.$$

Pro  $t = 0$  je  $x = 1$ ,  $y = 0$  a  $\frac{\partial g}{\partial x}(1, 0) = 0$ ,  $\frac{\partial g}{\partial y}(1, 0) = 3$ ,

tedy  $f'(0) = 0 \cdot e^0 + 3 \cdot \cos(0) = 3$ .

[Zpět](#)

## Příklad 6.3.1

Napište derivaci  $f'(t)$  funkce  $f(t) = g(x, y)$ , kde  $x = e^t$  a  $y = \sin t$ ,  $g \in C^1(\mathbb{R}^2)$ . Pro konkrétní funkci  $g(x, y) = xy^2 + 3yx^3$  vypočtete  $f'(0)$ .

### Maple:

Připravíme formální vzorec derivování složené funkce tzv. vzorec řetězového derivování

```
> ft := 'gx'*'xt' + 'gy'*'yt';
```

$$ft := gx \, xt + gy \, yt$$

Zadáme vnější funkci a spočítáme parciální derivace

```
> g := x*y^2 + 3*y*x^3;
```

$$g := x y^2 + 3 y x^3$$

```
> gx := diff(g,x); gy := diff(g,y);
```

$$gx := y^2 + 9 y x^2$$

$$gy := 2 x y + 3 x^3$$

Zadáme vnitřní funkce

```
> x := exp(t); y := sin(t);
```

$$x := e^t$$

$$y := \sin(t)$$

a derivujeme každou z nich podle  $t$

```
> xt := diff(exp(t),t); yt := diff(sin(t),t);
```

$$xt := e^t$$

$$yt := \cos(t)$$

Další

## Příklad 6.3.1

Napište derivaci  $f'(t)$  funkce  $f(t) = g(x, y)$ , kde  $x = e^t$  a  $y = \sin t$ ,  $g \in C^1(\mathbb{R}^2)$ . Pro konkrétní funkci  $g(x, y) = xy^2 + 3yx^3$  vypočtete  $f'(0)$ .

### Maple:

Do vzorce pro řetězového derivování dosadíme připravené derivace v  $t = 0$

```
> ftv0 := simplify( subs(t=0, ft) );  
ftv0 := 3
```

Zpět

## Příklad 6.3.1

Napište derivaci  $f'(t)$  funkce  $f(t) = g(x, y)$ , kde  $x = e^t$  a  $y = \sin t$ ,  $g \in C^1(\mathbb{R}^2)$ . Pro konkrétní funkci  $g(x, y) = xy^2 + 3yx^3$  vypočtete  $f'(0)$ .

### Mathematica:

$$g[a_, b_] = ab^2 + 3ba^3;$$

$$x[t_] = Exp[t];$$

$$y[t_] = Sin[t];$$

Vypočteme složenou funkci:

$$f[t_] = g[x[t], y[t]]$$

$$3e^{3t}\text{Sin}[t] + e^t\text{Sin}[t]^2$$

Spočteme přímo derivaci  $\text{derf}[t_] = D[f[t], t]$

$$3e^{3t}\text{Cos}[t] + 9e^{3t}\text{Sin}[t] + 2e^t\text{Cos}[t]\text{Sin}[t] + e^t\text{Sin}[t]^2$$

$$\text{derf}[0]$$

$$3$$

Zpět

## Příklad 6.3.2

Je dána funkce  $g(x, y) = x^2 + y^2$ , kde  $x(r, \varphi) = r \cos \varphi$  a  $y(r, \varphi) = r \sin \varphi$ . Vypočtete parciální derivace funkce  $f(r, \varphi) = g(x(r, \varphi), y(r, \varphi))$ .



[Zpět](#)



## Příklad 6.3.2

Je dána funkce  $g(x, y) = x^2 + y^2$ , kde  $x(r, \varphi) = r \cos \varphi$  a  $y(r, \varphi) = r \sin \varphi$ . Vypočtete parciální derivace funkce  $f(r, \varphi) = g(x(r, \varphi), y(r, \varphi))$ .

**Výsledek:**

$$\frac{\partial f}{\partial r}(r, \varphi) = 2r, \quad \frac{\partial f}{\partial \varphi}(r, \varphi) = 0.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.3.2

Je dána funkce  $g(x, y) = x^2 + y^2$ , kde  $x(r, \varphi) = r \cos \varphi$  a  $y(r, \varphi) = r \sin \varphi$ . Vypočtete parciální derivace funkce  $f(r, \varphi) = g(x(r, \varphi), y(r, \varphi))$ .

**Návod:**

$$\frac{\partial f}{\partial r} = \frac{\partial g}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial r} + \frac{\partial g}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial r}, \quad \frac{\partial f}{\partial \varphi} = \frac{\partial g}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial \varphi} + \frac{\partial g}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial \varphi},$$

nebo vyjdeme přímo z rovnosti  $f(r, \varphi) = (x(r, \varphi))^2 + (y(r, \varphi))^2$ .

[Zpět](#)

## Příklad 6.3.2

Je dána funkce  $g(x, y) = x^2 + y^2$ , kde  $x(r, \varphi) = r \cos \varphi$  a  $y(r, \varphi) = r \sin \varphi$ . Vypočtete parciální derivace funkce  $f(r, \varphi) = g(x(r, \varphi), y(r, \varphi))$ .

### Řešení:

$$f(r, \varphi) = g(x(r, \varphi), y(r, \varphi)) = g(r \cos \varphi, r \sin \varphi)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial r} &= \frac{\partial g}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial r} + \frac{\partial g}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial r} \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial r}(r, \varphi) = 2x \cos \varphi + 2y \sin \varphi = \\ &= 2r \cos \varphi \cos \varphi + 2r \sin \varphi \sin \varphi = 2r, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial \varphi} &= \frac{\partial g}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial \varphi} + \frac{\partial g}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial \varphi} \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial \varphi}(r, \varphi) = 2x(-r \sin \varphi) + 2y r \cos \varphi = \\ &= 2r \cos \varphi (-r \sin \varphi) + 2r \sin \varphi r \cos \varphi = 0. \end{aligned}$$

Pro kontrolu určíme přímo předpis složené funkce  $f(r, \varphi) = (r \cos \varphi)^2 + (r \sin \varphi)^2 = r^2$ .  
Tedy

$$\frac{\partial f}{\partial r}(r, \varphi) = 2r, \quad \frac{\partial f}{\partial \varphi}(r, \varphi) = 0.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.3.2

Je dána funkce  $g(x, y) = x^2 + y^2$ , kde  $x(r, \varphi) = r \cos \varphi$  a  $y(r, \varphi) = r \sin \varphi$ . Vypočtete parciální derivace funkce  $f(r, \varphi) = g(x(r, \varphi), y(r, \varphi))$ .

### Maple:

Připravíme formální vzorec derivování složené funkce.

$r := 'r'$  :  $\Phi := 'Phi'$  :  $x := 'x'$  :  $y := 'y'$  : tzv. vzorec řetězového derivování

```
> fr := 'gx' * 'xr' + 'gy' * 'yr';
```

$$fr := gx \, xr + gy \, yr$$

```
> fp := 'gx' * 'xp' + 'gy' * 'yp';
```

$$fp := gx \, xp + gy \, yp$$

Zadáme vnější funkci a spočítáme parciální derivace

```
> g := x^2 + y^2;
```

$$g := x^2 + y^2$$

```
> gx := diff(g, x); gy := diff(g, y);
```

$$gx := 2x$$

$$gy := 2y$$

Zadáme vnitřní funkce

```
> x := r*cos(Phi); y := r*sin(Phi);
```

$$x := r \cos(\Phi)$$

$$y := r \sin(\Phi)$$

a derivujeme každou z nich podle  $r$  a  $\Phi$

Další

## Příklad 6.3.2

Je dána funkce  $g(x, y) = x^2 + y^2$ , kde  $x(r, \varphi) = r \cos \varphi$  a  $y(r, \varphi) = r \sin \varphi$ . Vypočtete parciální derivace funkce  $f(r, \varphi) = g(x(r, \varphi), y(r, \varphi))$ .

### Maple:

```
> xr := diff(r*cos(Phi), r); yr := diff(r*sin(Phi), r);  
      xr := cos(Phi)  
      yr := sin(Phi)  
> xp := diff(r*cos(Phi), Phi); yp := diff(r*sin(Phi), Phi);  
      xp := -r sin(Phi)  
      yp := r cos(Phi)
```

Do vzorce pro řetězové derivování dosadíme připravené derivace

```
> fr := simplify(fr);  
      fr := 2 r  
> fp := simplify(fp);  
      fp := 0
```

Nebo vypočteme přímo parciální derivace složené funkce:

```
> f := (r, Phi) -> (r*cos(Phi))^2 + (r*sin(Phi))^2;  
      f := (r, Phi) -> r^2 cos(Phi)^2 + r^2 sin(Phi)^2  
> Dfr := diff(f(r, Phi), r);  
      Dfr := 2 r cos(Phi)^2 + 2 r sin(Phi)^2
```

Další

## Příklad 6.3.2

Je dána funkce  $g(x, y) = x^2 + y^2$ , kde  $x(r, \varphi) = r \cos \varphi$  a  $y(r, \varphi) = r \sin \varphi$ . Vypočtete parciální derivace funkce  $f(r, \varphi) = g(x(r, \varphi), y(r, \varphi))$ .

### Maple:

```
> simplify(Dfr );
```

$2r$

```
> Dfr:= diff(f(r,Phi),Phi);
```

$Dfr := 0$

Zpět

## Příklad 6.3.2

Je dána funkce  $g(x, y) = x^2 + y^2$ , kde  $x(r, \varphi) = r \cos \varphi$  a  $y(r, \varphi) = r \sin \varphi$ . Vypočtete parciální derivace funkce  $f(r, \varphi) = g(x(r, \varphi), y(r, \varphi))$ .

### Mathematica:

$$g[a_, b_] = a^2 + b^2;$$

$$x[r_, \varphi_] = r \text{Cos}[\varphi];$$

$$y[r_, \varphi] = r \text{Sin}[\varphi];$$

Vypočteme složenou funkci:

$$f[r_, \varphi_] = g[x[r, \varphi], y[r, \varphi]]$$

$$r^2 \text{Cos}[\varphi]^2 + r^2 \text{Sin}[\varphi]^2$$

Spočteme přímo derivace

$$\text{derfr}[r_, \varphi_] = D[f[r, \varphi], r]$$

$$2r \text{Cos}[\varphi]^2 + 2r \text{Sin}[\varphi]^2$$

**Simplify[%]**

$$2r$$

$$\text{derfphi}[r_, \varphi_] = D[f[r, \varphi], \varphi]$$

$$0$$

Zpět

### Příklad 6.3.3

Napište smíšenou parciální derivaci druhého řádu funkce  $f(r, s) = h(x, y)$ , kde  $x(r, s) = r^2 + s^2$  a  $y(r, s) = 5rs$ ,  $h \in C^2(\mathbb{R}^2)$ .



[Zpět](#)



### Příklad 6.3.3

Napište smíšenou parciální derivaci druhého řádu funkce  $f(r, s) = h(x, y)$ , kde  $x(r, s) = r^2 + s^2$  a  $y(r, s) = 5rs$ ,  $h \in C^2(\mathbb{R}^2)$ .

**Výsledek:**

$$\begin{aligned}\frac{\partial^2 f}{\partial r \partial s}(r, s) &= \frac{\partial^2 f}{\partial s \partial r}(r, s) = \\ &= 4rs \frac{\partial^2 h}{\partial x^2}(x, y) + 10(r^2 + s^2) \frac{\partial^2 h}{\partial x \partial y}(x, y) + 25rs \frac{\partial^2 h}{\partial y^2}(x, y) + 5 \frac{\partial h}{\partial y}(x, y).\end{aligned}$$

[Zpět](#)

### Příklad 6.3.3

Napište smíšenou parciální derivaci druhého řádu funkce  $f(r, s) = h(x, y)$ , kde  $x(r, s) = r^2 + s^2$  a  $y(r, s) = 5rs$ ,  $h \in C^2(\mathbb{R}^2)$ .

#### Návod:

$\frac{\partial f}{\partial r} = \frac{\partial h}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial r} + \frac{\partial h}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial r}$ , parciální derivace 2. řádu počítáme podle vzorce

$\frac{\partial^2 f}{\partial r \partial s} = \frac{\partial}{\partial s} \left( \frac{\partial f}{\partial r} \right)$ . Smíšené derivace 2. řádu jsou totožné, je-li  $f \in C^2$ .

[Zpět](#)

### Příklad 6.3.3

Napište smíšenou parciální derivaci druhého řádu funkce  $f(r, s) = h(x, y)$ , kde  $x(r, s) = r^2 + s^2$  a  $y(r, s) = 5rs$ ,  $h \in C^2(\mathbb{R}^2)$ .

**Řešení:**

$$f(r, s) = h(x(r, s), y(r, s)) = h(r^2 + s^2, 5rs)$$

$$\frac{\partial f}{\partial r} = \frac{\partial h}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial r} + \frac{\partial h}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial r} \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial r}(r, s) = \frac{\partial h}{\partial x}(x, y) 2r + \frac{\partial h}{\partial y}(x, y) 5s,$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial r \partial s}(r, s) = \frac{\partial}{\partial s} \left( \frac{\partial h}{\partial x}(x, y) 2r + \frac{\partial h}{\partial y}(x, y) 5s \right) =$$

$$= \left( \frac{\partial^2 h}{\partial x^2}(x, y) 2s + \frac{\partial^2 h}{\partial x \partial y}(x, y) 5r \right) 2r + \left( \frac{\partial^2 h}{\partial y \partial x}(x, y) 2s + \frac{\partial^2 h}{\partial y^2}(x, y) 5r \right) 5s + \frac{\partial h}{\partial y}(x, y) 5 =$$

$$= 4rs \frac{\partial^2 h}{\partial x^2}(x, y) + 10(r^2 + s^2) \frac{\partial^2 h}{\partial x \partial y}(x, y) + 25rs \frac{\partial^2 h}{\partial y^2}(x, y) + 5 \frac{\partial h}{\partial y}(x, y).$$

[Zpět](#)

### Příklad 6.3.3

Napište smíšenou parciální derivaci druhého řádu funkce  $f(r, s) = h(x, y)$ , kde  $x(r, s) = r^2 + s^2$  a  $y(r, s) = 5rs$ ,  $h \in C^2(\mathbb{R}^2)$ .

#### Maple:

Zadáme vnitřní funkce:

```
> x := r^2+s^2; y := 5*r*s;
```

$$x := r^2 + s^2$$

$$y := 5 r s$$

Zadáme formálně vnější funkci

```
> f := 'f' : f := h(x, y);
```

$$f := h(r^2 + s^2, 5 r s)$$

Připravíme si formálně požadovanou druhou derivaci

```
> fs := Diff(f, s): frs := Diff(fs, r);
```

$$frs := \frac{\partial^2}{\partial r \partial s} h(r^2 + s^2, 5 r s)$$

```
> fs :=diff(f, s);
```

$$fs := 2 D_1(h)(r^2 + s^2, 5 r s) s + 5 D_2(h)(r^2 + s^2, 5 r s) r$$

kde  $D_1(h)$ , resp.  $D_2(h)$ , znamená maplovský zápis pro první parciální derivaci podle první resp. druhé proměnné. Následujícím příkazem dostáváme hledanou smíšenou derivaci druhého řádu:

Další

### Příklad 6.3.3

Napište smíšenou parciální derivaci druhého řádu funkce  $f(r, s) = h(x, y)$ , kde  $x(r, s) = r^2 + s^2$  a  $y(r, s) = 5rs$ ,  $h \in C^2(\mathbb{R}^2)$ .

#### Maple:

```
> frs := simplify(diff(diff(f, s), r));
```

$$\begin{aligned} frs := & 4 s D_{1,1}(h)(r^2 + s^2, 5 r s) r + 10 D_{1,2}(h)(r^2 + s^2, 5 r s) s^2 \\ & + 10 D_{1,2}(h)(r^2 + s^2, 5 r s) r^2 + 25 r D_{2,2}(h)(r^2 + s^2, 5 r s) s \\ & + 5 D_2(h)(r^2 + s^2, 5 r s) \end{aligned}$$

kde např.  $D_{1,2}(h)$  znamená maplovský zápis pro smíšenou druhou parciální derivaci funkce  $h$ .

Zpět

### Příklad 6.3.3

Napište smíšenou parciální derivaci druhého řádu funkce  $f(r, s) = h(x, y)$ , kde  $x(r, s) = r^2 + s^2$  a  $y(r, s) = 5rs$ ,  $h \in C^2(\mathbb{R}^2)$ .

#### Mathematica:

$$x[r_, s_] = r^2 + s^2;$$

$$y[r_, s_] = 5rs;$$

Nejdříve definujeme složenou funkci  $f$

$$f[r_, s_] = h[x[r, s], y[r, s]]$$

$$h[r^2 + s^2, 5rs]$$

Nyní spočteme první a druhé derivace.

$$\text{derfr}[r_, s_] = D[f[r, s], r]$$

$$5sh^{(0,1)}[r^2 + s^2, 5rs] + 2rh^{(1,0)}[r^2 + s^2, 5rs]$$

$$\text{derfs}[r_, s_] = D[f[r, s], s]$$

$$5rh^{(0,1)}[r^2 + s^2, 5rs] + 2sh^{(1,0)}[r^2 + s^2, 5rs]$$

$$\text{derfrr}[r_, s_] = D[f[r, s], \{r, 2\}]$$

$$2h^{(1,0)}[r^2 + s^2, 5rs] + 5s \left( 5sh^{(0,2)}[r^2 + s^2, 5rs] + 2rh^{(1,1)}[r^2 + s^2, 5rs] \right) + 2r \left( 5sh^{(1,1)}[r^2 + s^2, 5rs] + 2rh^{(2,0)}[r^2 + s^2, 5rs] \right)$$

Další

### Příklad 6.3.3

Napište smíšenou parciální derivaci druhého řádu funkce  $f(r, s) = h(x, y)$ , kde  $x(r, s) = r^2 + s^2$  a  $y(r, s) = 5rs$ ,  $h \in C^2(\mathbb{R}^2)$ .

#### Mathematica:

$$\text{derfrs}[\mathbf{r\_}, \mathbf{s\_}] = D[f[\mathbf{r}, \mathbf{s}], \mathbf{r}, \mathbf{s}]$$

$$5h^{(0,1)}[r^2 + s^2, 5rs] + 5s \left( 5rh^{(0,2)}[r^2 + s^2, 5rs] + 2sh^{(1,1)}[r^2 + s^2, 5rs] \right) + 2r \left( 5rh^{(1,1)}[r^2 + s^2, 5rs] + 2sh^{(2,0)}[r^2 + s^2, 5rs] \right)$$

$$\text{derfss}[\mathbf{r\_}, \mathbf{s\_}] = D[f[\mathbf{r}, \mathbf{s}], \{\mathbf{s}, 2\}]$$

$$2h^{(1,0)}[r^2 + s^2, 5rs] + 5r \left( 5rh^{(0,2)}[r^2 + s^2, 5rs] + 2sh^{(1,1)}[r^2 + s^2, 5rs] \right) + 2s \left( 5rh^{(1,1)}[r^2 + s^2, 5rs] + 2sh^{(2,0)}[r^2 + s^2, 5rs] \right)$$

Zde  $h^{(1,1)}$  značí druhou derivaci funkce  $h$  podle první a podle druhé proměnné. Podobně ostatní symboly  $h^{(2,0)}$ ,  $h^{(1,0)}$ , ...

[Zpět](#)

## Taylorův polynom a totální diferenciál

- **Příklad 6.4.1** Najděte Taylorův polynom druhého stupně funkce  $f(x, y) = x e^y$ , který aproximuje funkci  $f$  v okolí bodu  $[x_0, y_0] = [2, 0]$ .
- **Příklad 6.4.2** Napište Taylorův polynom 2. stupně pro funkci  $f(x, y) = \sin(x^2 + y^2)$  v bodě  $[x_0, y_0] = [1, 0]$  a pomocí něho vypočtěte přibližně hodnotu  $f(1, 1; 0, 1)$ .
- **Příklad 6.4.3** Vypočtěte přibližnou hodnotu  $\frac{1}{3,05^2 + 0,05}$  pomocí Taylorova polynomu druhého stupně.
- **Příklad 6.4.4** Napište formálně totální diferenciál funkce:  $f(x, y) = y^2 \sin x$  v bodě  $[x_0, y_0]$ .
- **Příklad 6.4.5** Vypočtěte totální diferenciál funkce  $f(x, y) = \sqrt{9x^2 + y^2}$  v bodě  $[2, 8]$  pro přírůstky  $dx = -0,05, dy = 0,08$ .

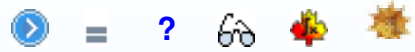


[Zpět](#)



## Příklad 6.4.1

Najděte Taylorův polynom druhého stupně funkce  $f(x, y) = x e^y$ , který aproximuje funkci  $f$  v okolí bodu  $[x_0, y_0] = [2, 0]$ .



[Zpět](#)

## Příklad 6.4.1

Najděte Taylorův polynom druhého stupně funkce  $f(x, y) = x e^y$ , který aproximuje funkci  $f$  v okolí bodu  $[x_0, y_0] = [2, 0]$ .

**Výsledek:**

$$T_2(x, y) = x + 2y + (x - 2)y + y^2.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.4.1

Najděte Taylorův polynom druhého stupně funkce  $f(x, y) = x e^y$ , který aproximuje funkci  $f$  v okolí bodu  $[x_0, y_0] = [2, 0]$ .

### Návod:

Taylorův polynom druhého stupně  $T_2$  v okolí bodu  $[x_0, y_0]$  je definovaný vztahem

$$T_2(x, y) = f(x_0, y_0) + \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)(x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)(y - y_0) + \frac{1}{2!} \left( \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0)(x - x_0)^2 + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0)(x - x_0)(y - y_0) + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0)(y - y_0)^2 \right).$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.4.1

Najděte Taylorův polynom druhého stupně funkce  $f(x, y) = x e^y$ , který aproximuje funkci  $f$  v okolí bodu  $[x_0, y_0] = [2, 0]$ .

### Řešení:

Do vzorce pro  $T_2(x, y)$  dosadíme funkční hodnotu  $f(x_0, y_0)$  a hodnoty parciálních derivací funkce  $f$  v bodě  $[x_0, y_0] = [2, 0]$ .

$$f(2, 0) = 2,$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = e^y \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial f}{\partial x}(2, 0) = 1,$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = x e^y \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial f}{\partial y}(2, 0) = 2,$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 0 \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(2, 0) = 0,$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = e^y \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(2, 0) = 1,$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = x e^y \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(2, 0) = 2.$$

$$\begin{aligned} T_2(x, y) &= 2 + 1 \cdot (x - 2) + 2 \cdot (y - 0) + \frac{1}{2!} \left( 0 \cdot (x - 2)^2 + 2 \cdot 1 \cdot (x - 2)(y - 0) + 2 \cdot (y - 0)^2 \right) = \\ &= 2 + (x - 2) + 2y + (x - 2)y + y^2 = x + 2y + (x - 2)y + y^2. \end{aligned}$$

Tento polynom aproximuje funkci  $f$  v okolí bodu  $[x_0, y_0] = [2, 0]$ .

[Zpět](#)

## Příklad 6.4.1

Najděte Taylorův polynom druhého stupně funkce  $f(x, y) = x e^y$ , který aproximuje funkci  $f$  v okolí bodu  $[x_0, y_0] = [2, 0]$ .

### Maple:

```
> f := (x, y) -> x * exp(y);
```

$$f := (x, y) \rightarrow x e^y$$

Příkaz `mtaylor`, narozdíl od příkazu `taylor` pro funkci jedné proměnné, neobsahuje zbytek.

```
> mtaylor(f(x, y), [x=2, y=0], 2+1);
```

$$2y + x + y^2 + (x - 2)y$$

Je možno vyjádřit jednotlivé koeficienty rozvoje:

Hodnota  $f[x_0, y_0]$

```
> coeftayl(f(x, y), [x, y]=[2, 0], [0, 0]);
```

2

Koeficient u  $(x - x_0)(y - y_0)^0$

```
> coeftayl(f(x, y), [x, y]=[2, 0], [1, 0]);
```

1

Koeficient u  $(x - x_0)^0(y - y_0)$

```
> coeftayl(f(x, y), [x, y]=[2, 0], [0, 1]);
```

2

Koeficient u  $(x - x_0)^2(y - y_0)^0$

```
> coeftayl(f(x, y), [x, y]=[2, 0], [2, 0]);
```

0

Další

## Příklad 6.4.1

Najděte Taylorův polynom druhého stupně funkce  $f(x, y) = x e^y$ , který aproximuje funkci  $f$  v okolí bodu  $[x_0, y_0] = [2, 0]$ .

### Maple:

Koeficient u  $(x - x_0)(y - y_0)$

```
> coeftayl(f(x,y), [x,y]=[2,0], [1,1]);
```

1

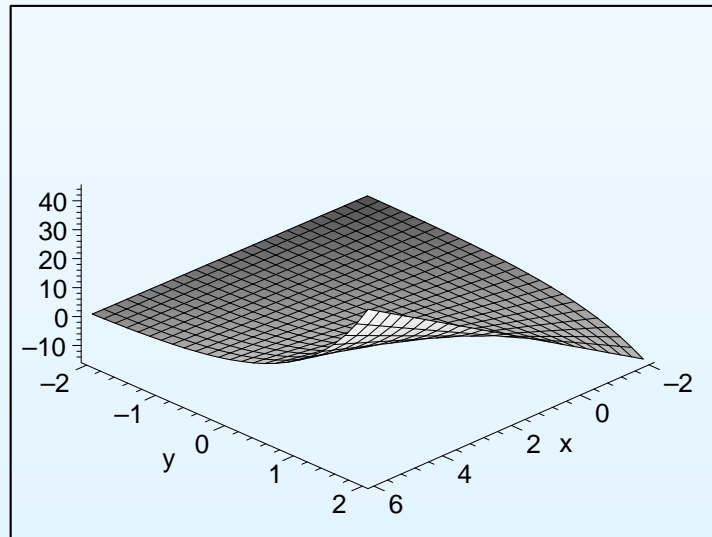
Koeficient u  $(x - x_0)^0 (y - y_0)^2$

```
> coeftayl(f(x,y), [x,y]=[2,0], [0,2]);
```

1

Průběh funkce v okolí bodu  $[x_0, y_0]$  lze ukázat pomocí grafu

```
> with(plots):plot3d(f(x,y), x=-2..6, y=-2..2, axes=framed);
```



Další

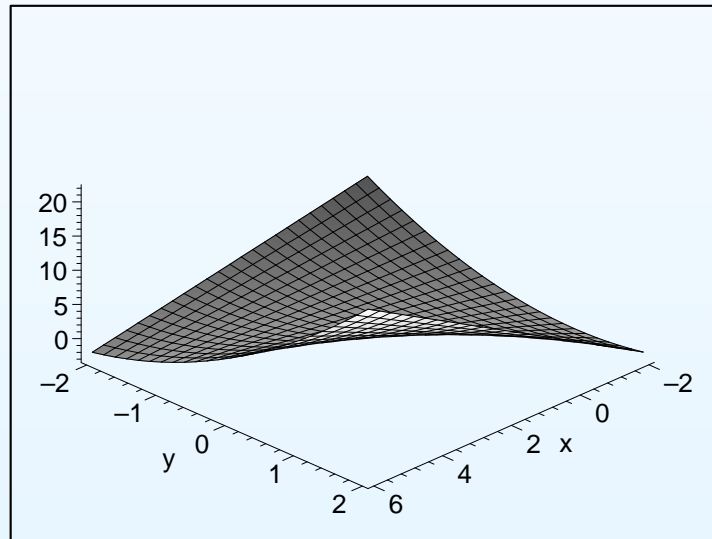
## Příklad 6.4.1

Najděte Taylorův polynom druhého stupně funkce  $f(x, y) = x e^y$ , který aproximuje funkci  $f$  v okolí bodu  $[x_0, y_0] = [2, 0]$ .

### Maple:

Průběh aproximujícího Taylorova polynomu v okolí bodu  $[x_0, y_0]$  lze ukázat pomocí grafu

- ```
> T2 := (x, y) -> mtaylor(f(x, y), [x=2, y=0], 2+1);  
      T2 := (x, y) -> mtaylor(f(x, y), [x = 2, y = 0], 3)  
> with(plots): plot3d(T2(x, y), x=-2..6, y=-2..2, axes=framed);
```



Zpět

## Příklad 6.4.1

Najděte Taylorův polynom druhého stupně funkce  $f(x, y) = x e^y$ , který aproximuje funkci  $f$  v okolí bodu  $[x_0, y_0] = [2, 0]$ .

### Mathematica:

```
f[x_, y_] = xExp[y];
```

```
x0 = 2; y0 = 0;
```

Výpočet Taylorova polynomu:

```
T2[x_, y_] = f[x0, y0] + Derivative[1, 0][f][x0, y0](x - x0) + Derivative[0, 1][f][x0, y0](y - y0) +  
1/2(Derivative[2, 0][f][x0, y0](x - x0)^2 + 2Derivative[1, 1][f][x0, y0](x - x0)(y - y0) +  
Derivative[0, 2][f][x0, y0](y - y0)^2)
```

```
x + 2y + 1/2 (2(-2 + x)y + 2y^2)
```

[Zpět](#)



## Příklad 6.4.2

Napište Taylorův polynom 2. stupně pro funkci  $f(x, y) = \sin(x^2 + y^2)$  v bodě  $[x_0, y_0] = [1, 0]$  a pomocí něho vypočtěte přibližně hodnotu  $f(1, 1; 0, 1)$ .



[Zpět](#)

## Příklad 6.4.2

Napište Taylorův polynom 2. stupně pro funkci  $f(x, y) = \sin(x^2 + y^2)$  v bodě  $[x_0, y_0] = [1, 0]$  a pomocí něho vypočtěte přibližně hodnotu  $f(1, 1; 0, 1)$ .

**Výsledek:**

$$T_2(x) = \sin(1) + 2 \cos(1)(x - 1) + (\cos(1) - 2 \sin(1))(x - 1)^2 + \cos(1)y^2,$$

$$f(1, 1; 0, 1) \doteq T_2(1, 1; 0, 1) \doteq 0,943508.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.4.2

Napište Taylorův polynom 2. stupně pro funkci  $f(x, y) = \sin(x^2 + y^2)$  v bodě  $[x_0, y_0] = [1, 0]$  a pomocí něho vypočtěte přibližně hodnotu  $f(1, 1; 0, 1)$ .

### Návod:

Taylorův polynom druhého stupně  $T_2$  v okolí bodu  $[x_0, y_0]$  je definovaný vztahem

$$T_2(x, y) = f(x_0, y_0) + \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)(x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)(y - y_0) + \frac{1}{2!} \left( \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0)(x - x_0)^2 + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0)(x - x_0)(y - y_0) + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0)(y - y_0)^2 \right).$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.4.2

Napište Taylorův polynom 2. stupně pro funkci  $f(x, y) = \sin(x^2 + y^2)$  v bodě  $[x_0, y_0] = [1, 0]$  a pomocí něho vypočtete přibližně hodnotu  $f(1, 1; 0, 1)$ .

### Řešení:

Do vzorce pro  $T_2(x, y)$  dosadíme funkční hodnotu  $f(x_0, y_0)$  a hodnoty parciálních derivací funkce  $f$  v bodě  $[x_0, y_0] = [1, 0]$

$$f(1, 0) = \sin(1),$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 2x \cos(x^2 + y^2) \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial f}{\partial x}(1, 0) = 2 \cos(1),$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = 2y \cos(x^2 + y^2) \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial f}{\partial y}(1, 0) = 0,$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 2 \cos(x^2 + y^2) - 4x^2 \sin(x^2 + y^2) \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(1, 0) = 2 \cos(1) - 4 \sin(1),$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = -4xy \sin(x^2 + y^2) \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(1, 0) = 0,$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 2 \cos(x^2 + y^2) - 4y^2 \sin(x^2 + y^2) \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(1, 0) = 2 \cos(1).$$

$$\begin{aligned} T_2(x, y) &= \sin(1) + 2 \cos(1)(x - 1) + 0 \cdot y + \\ &+ \frac{1}{2!} (2(\cos(1) - 2 \sin(1))(x - 1)^2 + 2 \cdot 0 \cdot (x - 1)y + 2 \cos(1)y^2) = \\ &= \sin(1) + 2 \cos(1)(x - 1) + (\cos(1) - 2 \sin(1))(x - 1)^2 + \cos(1)y^2. \end{aligned}$$

Další

## Příklad 6.4.2

Napište Taylorův polynom 2. stupně pro funkci  $f(x, y) = \sin(x^2 + y^2)$  v bodě  $[x_0, y_0] = [1, 0]$  a pomocí něho vypočtete přibližně hodnotu  $f(1, 1; 0, 1)$ .

### Řešení:

Tento polynom aproximuje funkci  $f$  v okolí bodu  $[x_0, y_0] = [1, 0]$ .

Přibližnou hodnotu funkce  $f(1, 1; 0, 1)$  vypočteme dosazením bodu  $[1, 1; 0, 1]$  do vypočteného Taylorova polynomu. Tedy

$$\begin{aligned} f(1, 1; 0, 1) &\doteq T_2(1, 1; 0, 1) = \\ &= \sin(1) + 2 \cos(1)(0, 1) + (\cos(1) - 2 \sin(1))(0, 1)^2 + \cos(1)(0, 1)^2 \doteq 0,943508. \end{aligned}$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.4.2

Napište Taylorův polynom 2. stupně pro funkci  $f(x, y) = \sin(x^2 + y^2)$  v bodě  $[x_0, y_0] = [1, 0]$  a pomocí něho vypočtete přibližně hodnotu  $f(1, 1; 0, 1)$ .

### Maple:

```
> f := (x, y) -> sin(x^2+y^2);
```

$$f := (x, y) \rightarrow \sin(x^2 + y^2)$$

```
> mtaylor(f(x, y), [x=1, y=0], 2+1);
```

$$\sin(1) + 2 \cos(1) (x - 1) + (-2 \sin(1) + \cos(1)) (x - 1)^2 + \cos(1) y^2$$

```
> T2 := (x, y) -> mtaylor(f(x, y), [x=1, y=0], 2+1);
```

$$T2 := (x, y) \rightarrow \text{mtaylor}(f(x, y), [x = 1, y = 0], 3)$$

Přibližnou hodnotu funkce  $f(1,1; 0,1)$  vypočteme dosazením bodu  $[1,1; 0,1]$  do tohoto Taylorova polynomu.

```
> subs(x=1.1, y=0.1, T2(x, y));
```

$$0.98 \sin(1) + 0.22 \cos(1)$$

```
> simplify(%);
```

$$0.9435080724$$

Skutečná hodnota funkce  $f(1,1; 0,1)$  je (zaokrouhleno na 10 desetinných míst):

```
> f(1.1, 0.1);
```

$$0.9390993563$$

Zpět

## Příklad 6.4.2

Napište Taylorův polynom 2. stupně pro funkci  $f(x, y) = \sin(x^2 + y^2)$  v bodě  $[x_0, y_0] = [1, 0]$  a pomocí něho vypočtete přibližně hodnotu  $f(1, 1; 0, 1)$ .

### Mathematica:

$$f[x_, y_] = \text{Sin}[x^2 + y^2];$$

$$x0 = 1; y0 = 0;$$

$$\begin{aligned} T2[x_, y_] = & f[x0, y0] + \text{Derivative}[1, 0][f][x0, y0](x - x0) + \text{Derivative}[0, 1][f][x0, y0](y - y0) + \\ & 1/2(\text{Derivative}[2, 0][f][x0, y0](x - x0)^2 + 2\text{Derivative}[1, 1][f][x0, y0](x - x0)(y - y0) + \\ & \text{Derivative}[0, 2][f][x0, y0](y - y0)^2) \end{aligned}$$

$$2(-1 + x)\text{Cos}[1] + \frac{1}{2} (2y^2\text{Cos}[1] + (-1 + x)^2(2\text{Cos}[1] - 4\text{Sin}[1])) + \text{Sin}[1]$$

Přibližnou hodnotu funkce  $f(1,1; 0,1)$  vypočteme dosazením bodu  $[1,1; 0,1]$  do tohoto Taylorova polynomu.

$$T2[1.1, 0.1]$$

$$0.943508$$

Skutečná hodnota funkce  $f(1,1; 0,1)$  je (zaokrouhleno na 6 desetinných míst):

$$f[1.1, 0.1]$$

$$0.939099$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.4.3

Vypočtete přibližnou hodnotu  $\frac{1}{3,05^2 + 0,05}$  pomocí Taylorova polynomu druhého stupně.



[Zpět](#)



### Příklad 6.4.3

Vypočtěte přibližnou hodnotu  $\frac{1}{3,05^2 + 0,05}$  pomocí Taylorova polynomu druhého stupně.

**Výsledek:**

$$T_2(x) = \frac{1}{9} - \frac{2}{27}(x - 3) - \frac{1}{81}y + \frac{1}{27}(x - 3)^2 + \frac{4}{243}(x - 3)y + \frac{1}{729}y^2,$$
$$\frac{1}{3,05^2 + 0,05} \doteq T_2(3,05; 0,05) \doteq 0,106927.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.4.3

Vypočtěte přibližnou hodnotu  $\frac{1}{3,05^2 + 0,05}$  pomocí Taylorova polynomu druhého stupně.

### Návod:

Taylorův polynom druhého stupně  $T_2$  v okolí bodu  $[x_0, y_0]$  je definovaný vztahem

$$T_2(x, y) = f(x_0, y_0) + \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)(x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)(y - y_0) + \\ + \frac{1}{2!} \left( \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0)(x - x_0)^2 + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0)(x - x_0)(y - y_0) + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0)(y - y_0)^2 \right).$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.4.3

Vypočtete přibližnou hodnotu  $\frac{1}{3,05^2 + 0,05}$  pomocí Taylorova polynomu druhého stupně.

### Řešení:

Položíme  $f(x, y) = \frac{1}{x^2 + y}$  a zvolíme bod  $[x_0, y_0] = [3, 0]$ . Do vzorce pro  $T_2(x, y)$  dosadíme funkční hodnotu  $f(x_0, y_0)$  a hodnoty parciálních derivací funkce  $f$  v bodě  $[x_0, y_0] = [3, 0]$

$$f(3, 0) = \frac{1}{9},$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{-2x}{(x^2 + y)^2} \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial f}{\partial x}(3, 0) = \frac{-2}{27},$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \frac{-1}{(x^2 + y)^2} \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial f}{\partial y}(3, 0) = \frac{-1}{81},$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{8x(x^2 + y) - 2(x^2 + y)}{(x^2 + y)^4} = \frac{8x^2}{(x^2 + y)^3} - \frac{2}{(x^2 + y)^2} \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(3, 0) = \frac{2}{27},$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{4x}{(x^2 + y)^3} \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(3, 0) = \frac{4}{243},$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{2}{(x^2 + y)^3} \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(3, 0) = \frac{2}{729}.$$

Další

### Příklad 6.4.3

Vypočtěte přibližnou hodnotu  $\frac{1}{3,05^2 + 0,05}$  pomocí Taylorova polynomu druhého stupně.

**Řešení:**

$$T_2(x, y) = \frac{1}{9} - \frac{2}{27}(x - 3) - \frac{1}{81}y + \frac{1}{27}(x - 3)^2 + \frac{4}{243}(x - 3)y + \frac{1}{729}y^2.$$

Přibližnou hodnotu  $f(3,05; 0,05)$  vypočteme dosazením bodu  $[3,05; 0,05]$  do vypočteného Taylorova polynomu. Tedy

$$\begin{aligned} f(3,05; 0,05) &\doteq T_2(3,05; 0,05) = \\ &= \frac{1}{9} - \frac{2}{27}0,05 - \frac{1}{81}0,05 + \frac{1}{27}(0,05)^2 + \frac{4}{243}0,05 \cdot 0,05 + \frac{1}{729}(0,05)^2 \doteq 0,106927. \end{aligned}$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.4.3

Vypočtěte přibližnou hodnotu  $\frac{1}{3,05^2 + 0,05}$  pomocí Taylorova polynomu druhého stupně.

### Maple:

Zvolíme bod  $[3,0]$  a funkci  $f$

```
> f := (x, y) -> 1 / (x^2 + y);
```

$$f := (x, y) \rightarrow \frac{1}{x^2 + y}$$

Ověříme správnost vypočtených parciálních derivací:

```
> fx := diff(f(x, y), x);
```

$$fx := -\frac{2x}{(x^2 + y)^2}$$

```
> fy := diff(f(x, y), y);
```

$$fy := -\frac{1}{(x^2 + y)^2}$$

```
> fxx := diff(f(x, y), x$2);
```

$$fxx := \frac{8x^2}{(x^2 + y)^3} - \frac{2}{(x^2 + y)^2}$$

```
> fyy := diff(f(x, y), y$2);
```

$$fyy := \frac{2}{(x^2 + y)^3}$$

Další

## Příklad 6.4.3

Vypočtěte přibližnou hodnotu  $\frac{1}{3,05^2 + 0,05}$  pomocí Taylorova polynomu druhého stupně.

### Maple:

```
> fxy := diff(f(x,y), x, y);
```

$$fxy := \frac{4x}{(x^2 + y)^3}$$

Taylorův polynom v bodě [3,0] vypočteme přímo příkazem:

```
> mtaylor(f(x,y), [x=3, y=0], 2+1);
```

$$\frac{1}{3} - \frac{2x}{27} - \frac{y}{81} + \frac{(x-3)^2}{27} + \frac{4(x-3)y}{243} + \frac{y^2}{729}$$

```
> T2 := (x,y) -> mtaylor(f(x,y), [x=3, y=0], 2+1);
```

$$T2 := (x, y) \rightarrow \text{mtaylor}(f(x, y), [x = 3, y = 0], 3)$$

Přibližnou hodnotu funkce  $f(3,05; 0,05)$  vypočteme dosazením bodu [3,05; 0.05] do tohoto Taylorova polynomu.

```
> subs(x=3.05, y=0.05, T2(x,y));
```

0.1069272977

Skutečná hodnota funkce  $f(3,05; 0,05)$  je (zaokrouhлено na 10 desetinných míst):

```
> f(3.05, 0.05);
```

0.1069232825

Zpět

## Příklad 6.4.3

Vypočtete přibližnou hodnotu  $\frac{1}{3,05^2 + 0,05}$  pomocí Taylorova polynomu druhého stupně.

### Mathematica:

Zvolíme bod  $[3,0]$  a funkci  $f(x, y) = \frac{1}{x^2 + y}$

$$f[x_-, y_-] = 1/(x^2 + y);$$

$$x0 = 3; y0 = 0;$$

Výpočet Taylorova polynomu:

$$T2[x_-, y_-] = f[x0, y0] + \text{Derivative}[1, 0][f][x0, y0](x - x0) + \text{Derivative}[0, 1][f][x0, y0](y - y0) + \\ 1/2(\text{Derivative}[2, 0][f][x0, y0](x - x0)^2 + 2\text{Derivative}[1, 1][f][x0, y0](x - x0)(y - y0) + \\ \text{Derivative}[0, 2][f][x0, y0](y - y0)^2)$$

$$\frac{1}{9} - \frac{2}{27}(-3 + x) - \frac{y}{81} + \frac{1}{2} \left( \frac{2}{27}(-3 + x)^2 + \frac{8}{243}(-3 + x)y + \frac{2y^2}{729} \right)$$

Přibližnou hodnotu  $\frac{1}{(3.05)^2 + 0.05}$  vypočteme dosazením bodu  $[3,05; 0,05]$  do Taylorova polynomu.

$$T2[3.05, 0.05]$$

$$0.106927$$

Skutečná hodnota:

$$f[3.05, 0.05]$$

$$0.106923$$

Zpět

## Příklad 6.4.4

Napište formálně totální diferenciál funkce:  $f(x, y) = y^2 \sin x$  v bodě  $[x_0, y_0]$ .



[Zpět](#)



## Příklad 6.4.4

Napište formálně totální diferenciál funkce:  $f(x, y) = y^2 \sin x$  v bodě  $[x_0, y_0]$ .

**Výsledek:**

$$df(x_0, y_0) = y_0^2 \cos x_0 dx + 2y_0 \sin x_0 dy.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.4.4

Napište formálně totální diferenciál funkce:  $f(x, y) = y^2 \sin x$  v bodě  $[x_0, y_0]$ .

**Návod:**

$$df = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.4.4

Napište formálně totální diferenciál funkce:  $f(x, y) = y^2 \sin x$  v bodě  $[x_0, y_0]$ .

**Řešení:**

Protože  $\frac{\partial f}{\partial x} = y^2 \cos x$ ,  $\frac{\partial f}{\partial y} = 2y \sin x$ ,

je  $df(x_0, y_0) = y_0^2 \cos x_0 dx + 2y_0 \sin x_0 dy$ .

[Zpět](#)

## Příklad 6.4.4

Napište formálně totální diferenciál funkce:  $f(x, y) = y^2 \sin x$  v bodě  $[x_0, y_0]$ .

### Maple:

```
> f := (x, y) -> y^2 * sin(x);
```

$$f := (x, y) \rightarrow y^2 \sin(x)$$

```
> 'df' = 'fx' * dx + 'fy' * dy ;
```

$$df = fx dx + fy dy$$

Vyjádříme parciální derivace a dosadíme do nich bod  $[x_0, y_0]$ .

```
> fx := subs({x=x0, y=y0}, diff(f(x, y), x));
```

$$fx := y_0^2 \cos(x_0)$$

```
> fy := subs({x=x0, y=y0}, diff(f(x, y), y));
```

$$fy := 2 y_0 \sin(x_0)$$

Totální diferenciál je výraz

```
> df := fx * dx + fy * dy;
```

$$df := y_0^2 \cos(x_0) dx + 2 y_0 \sin(x_0) dy$$

Zpět

## Příklad 6.4.4

Napište formálně totální diferenciál funkce:  $f(x, y) = y^2 \sin x$  v bodě  $[x_0, y_0]$ .

### Mathematica:

$$f[x_, y_] = y^2 \text{Sin}[x];$$

Výpočet totálního diferenciálu:

$$df = \text{Derivative}[1, 0][f][x_0, y_0]dx + \text{Derivative}[0, 1][f][x_0, y_0]dy \\ dx y_0^2 \text{Cos}[x_0] + 2dy y_0 \text{Sin}[x_0]$$

Výpočet pomocí funkce Dt[f] pro výpočet totálního diferenciálu:

$$\text{Dt}[f[x, y]] /. \{x \rightarrow x_0, y \rightarrow y_0\} \\ y_0^2 \text{Cos}[x_0] \text{Dt}[x_0] + 2y_0 \text{Dt}[y_0] \text{Sin}[x_0]$$

Dt[x0] značí dx a Dt[y0] značí dy

[Zpět](#)

## Příklad 6.4.5

Vypočtěte totální diferenciál funkce  $f(x, y) = \sqrt{9x^2 + y^2}$  v bodě  $[2, 8]$  pro přírůstky  $dx = -0,05, dy = 0,08$ .



[Zpět](#)

## Příklad 6.4.5

Vypočtěte totální diferenciál funkce  $f(x, y) = \sqrt{9x^2 + y^2}$  v bodě  $[2, 8]$  pro přírůstky  $dx = -0,05, dy = 0,08$ .

**Výsledek:**

$$df(2, 8) = -0,026.$$

[Zpět](#)

## Příklad 6.4.5

Vypočtěte totální diferenciál funkce  $f(x, y) = \sqrt{9x^2 + y^2}$  v bodě  $[2, 8]$  pro přírůstky  $dx = -0,05, dy = 0,08$ .

**Návod:**

$$df = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy.$$

[Zpět](#)



## Příklad 6.4.5

Vypočítejte totální diferenciál funkce  $f(x, y) = \sqrt{9x^2 + y^2}$  v bodě  $[2, 8]$  pro přírůstky  $dx = -0,05, dy = 0,08$ .

### Řešení:

Protože

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{9x}{\sqrt{9x^2 + y^2}} \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial f}{\partial x}(2, 8) = \frac{18}{10} = 1,8,$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \frac{y}{\sqrt{9x^2 + y^2}} \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial f}{\partial y}(2, 8) = \frac{8}{10} = 0,8$$

je  $df(2, 8) = 1,8 dx + 0,8 dy = 1,8 \cdot (-0,05) + 0,8 \cdot 0,08 = -0,026$ .

[Zpět](#)

## Příklad 6.4.5

Vypočtete totální diferenciál funkce  $f(x, y) = \sqrt{9x^2 + y^2}$  v bodě  $[2, 8]$  pro přírůstky  $dx = -0,05, dy = 0,08$ .

### Maple:

```
> f := (x, y) -> sqrt(9*x^2+y^2);
```

$$f := (x, y) \rightarrow \sqrt{9x^2 + y^2}$$

Napišeme formálně totální diferenciál funkce

```
> 'df' = 'fx'*dx + 'fy'*dy ;
```

$$df = fx dx + fy dy$$

a dosadíme

```
> fx :=subs({x=2,y=8},diff(f(x,y),x));
```

$$fx := \frac{9\sqrt{100}}{50}$$

```
> fy :=subs({x=2,y=8},diff(f(x,y),y));
```

$$fy := \frac{2\sqrt{100}}{25}$$

```
> dx := -0.05; dy := 0.08;
```

$$dx := -0.05$$

$$dy := 0.08$$

Totální diferenciál je výraz

```
> df := fx*dx+fy*dy;
```

$$df := -0.002600000000\sqrt{100}$$

Další

## Příklad 6.4.5

Vypočtěte totální diferenciál funkce  $f(x, y) = \sqrt{9x^2 + y^2}$  v bodě  $[2, 8]$  pro přírůstky  $dx = -0,05, dy = 0,08$ .

**Maple:**

```
> simplify(%);
```

```
-0.02600000000
```

Zpět

## Příklad 6.4.5

Vypočtěte totální diferenciál funkce  $f(x, y) = \sqrt{9x^2 + y^2}$  v bodě  $[2, 8]$  pro přírůstky  $dx = -0,05, dy = 0,08$ .

### Mathematica:

```
f[x_, y_] = Sqrt[9x^2 + y^2];
```

Výpočet totálního diferenciálu:

```
df = Derivative[1, 0][f][x0, y0]dx + Derivative[0, 1][f][x0, y0]dy
```

$$\frac{9dx \ x_0}{\sqrt{9x_0^2 + y_0^2}} + \frac{dy \ y_0}{\sqrt{9x_0^2 + y_0^2}}$$

Dosazení za  $x_0, y_0, x, y$ :

```
df/.{x0 -> 2, y0 -> 8, dx -> -0.05, dy -> 0.08}
```

-0.026

[Zpět](#)

## Newtonova metoda

- **Příklad 6.5.1** Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic
$$x^2 + y^2 = 1, \quad \sin x = y.$$
Pro výpočet kořene ve III. kvadrantu zvolte nultou aproximaci  $x_0 = -1, y_0 = -1$ .

- **Příklad 6.5.2** Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic

$$\begin{aligned}x - y^2 - 1 &= 0 \\ 2x^2 - y &= 0.\end{aligned}$$

Pro výpočet kořene zvolte nultou aproximaci  $\left[\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right]$ .



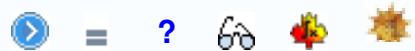
[Zpět](#)

## Příklad 6.5.1

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic

$$x^2 + y^2 = 1, \quad \sin x = y.$$

Pro výpočet kořene ve III. kvadrantu zvolte nultou aproximaci  $x_0 = -1, y_0 = -1$ .



[Zpět](#)

## Příklad 6.5.1

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic  $x^2 + y^2 = 1$ ,  $\sin x = y$ .

Pro výpočet kořene ve III. kvadrantu zvolte nultou aproximaci  $x_0 = -1$ ,  $y_0 = -1$ .

### Výsledek:

Soustava má dvě řešení  $\mathbf{X}$ ,  $\tilde{\mathbf{X}}$ . První aproximace řešení soustavy ve III. kvadrantu je  $\mathbf{X}_1 \doteq [-0,778309; -0,721691]$ . Po dvou dalších iteracích provedených v Maplu (lze rovněž pomocí příkazu `fsolve`) lze výsledek

$$\mathbf{X} \doteq [-0,739085; -0,673612], \quad \tilde{\mathbf{X}} \doteq [0,739085; 0,673612].$$

pokládat za řešení soustavy.

[Zpět](#)

## Příklad 6.5.1

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic  $x^2 + y^2 = 1$ ,  $\sin x = y$ .

Pro výpočet kořene ve III. kvadrantu zvolte nultou aproximaci  $x_0 = -1$ ,  $y_0 = -1$ .

### Návod:

Nechť je dána soustava rovnic

$$\begin{aligned} f_1(x, y) &= 0 \\ f_2(x, y) &= 0. \end{aligned}$$

Ze soustavy lineárních algebraických rovnic

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x}(\mathbf{X}_0) & \frac{\partial f_1}{\partial y}(\mathbf{X}_0) \\ \frac{\partial f_2}{\partial x}(\mathbf{X}_0) & \frac{\partial f_2}{\partial y}(\mathbf{X}_0) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta_x \\ \Delta_y \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} f_1(\mathbf{X}_0) \\ f_2(\mathbf{X}_0) \end{bmatrix},$$

kde  $\mathbf{X}_0 = [x_0, y_0]$  je počáteční "přiblížení", vypočítáme  $\Delta\mathbf{X} = [\Delta_x, \Delta_y]$ . Potom  $\mathbf{X}_1 = \mathbf{X}_0 + \Delta\mathbf{X}$  je první další přiblížení soustavy nelineárních rovnic.

Zpět



## Příklad 6.5.1

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic  $x^2 + y^2 = 1$ ,  $\sin x = y$ .

Pro výpočet kořene ve III. kvadrantu zvolte nultou aproximaci  $x_0 = -1$ ,  $y_0 = -1$ .

### Řešení:

Z grafického znázornění (v Maplu) je zřejmé, že má soustava dvě řešení navzájem symetrická vůči počátku.

Je zadáno počáteční přiblížení  $\mathbf{X}_0 = [-1, -1]$  k řešení soustavy ve III. kvadrantu.

Přepíšeme soustavu a řešíme Newtonovou metodou

$$\begin{aligned}x^2 + y^2 - 1 &= 0 \\y - \sin x &= 0,\end{aligned}$$

$$\begin{bmatrix} 2x_0 & 2y_0 \\ -\cos x_0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta_x \\ \Delta_y \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} x_0^2 + y_0^2 - 1 \\ y_0 - \sin x_0 \end{bmatrix}.$$

Tedy

$$\begin{bmatrix} -2 & -2 \\ -\cos(-1) & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta_x \\ \Delta_y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 + \sin(-1) \end{bmatrix}.$$

Řešíme-li soustavu lineárních algebraických rovnic dostáváme

$$\begin{bmatrix} \Delta_x \\ \Delta_y \end{bmatrix} \doteq \begin{bmatrix} 0,221691 \\ 0,278309 \end{bmatrix},$$

Další

## Příklad 6.5.1

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic  $x^2 + y^2 = 1$ ,  $\sin x = y$ .

Pro výpočet kořene ve III. kvadrantu zvolte nultou aproximaci  $x_0 = -1$ ,  $y_0 = -1$ .

### Řešení:

tedy aproximace prvního kořene je  $\mathbf{X}_1 \doteq [-0,778309; -0,721691]$ .

Odvodíme aproximaci druhého kořene, tedy  $[0,778309; 0,721691]$ , nebo tento kořen spočítáme Newtonovou metodou při zadání počátečního přiblížení  $[1, 1]$ .

[Zpět](#)

## Příklad 6.5.1

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic  $x^2 + y^2 = 1$ ,  $\sin x = y$ .  
Pro výpočet kořene ve III. kvadrantu zvolte nultou aproximaci  $x_0 = -1$ ,  $y_0 = -1$ .

### Maple:

```
> with(linalg):
```

```
> f1:= x^2 + y^2 - 1;
```

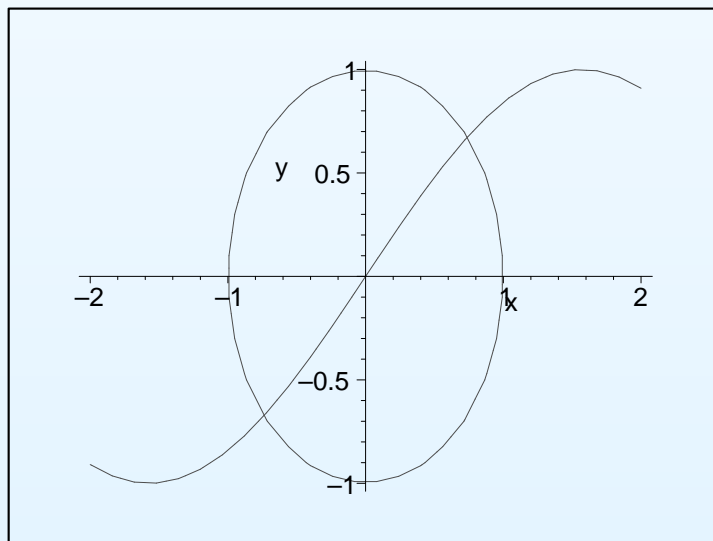
$$f1 := x^2 + y^2 - 1$$

```
> f2:=y - sin(x);
```

$$f2 := y - \sin(x)$$

Obě funkce znázorníme graficky.

```
> plots[implicitplot]({f1=0, f2=0}, x=-2..2, y=-2.5..2.5);
```



Úloha má 2 řešení symetrické podle počátku.

Další

## Příklad 6.5.1

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic  $x^2 + y^2 = 1$ ,  $\sin x = y$ .

Pro výpočet kořene ve III. kvadrantu zvolte nultou aproximaci  $x_0 = -1$ ,  $y_0 = -1$ .

### Maple:

```
> f := vector([f1, f2]);
```

$$f := [x^2 + y^2 - 1, y - \sin(x)]$$

Vypočtete matici partiálních derivací vektorové funkce  $f$ .

```
> Df := jacobian(f, [x, y]);
```

$$Df := \begin{bmatrix} 2x & 2y \\ -\cos(x) & 1 \end{bmatrix}$$

Pro výpočet jednoho ze dvou kořenů ve III. kvadrantu zvolme nultou aproximaci  $[-1, -1]$ .

```
> Aprox[0] := [-1.0, -1.0];
```

$$Aprox_0 := [-1.0, -1.0]$$

```
> J[0] := subs(x=Aprox[0][1], y=Aprox[0][2], evalm(Df));
```

$$J_0 := \begin{bmatrix} -2.0 & -2.0 \\ -\cos(-1.0) & 1 \end{bmatrix}$$

```
> F[0] := subs(x=Aprox[0][1], y=Aprox[0][2], evalm(f));
```

$$F_0 := [1.00, -1.0 - \sin(-1.0)]$$

Další

## Příklad 6.5.1

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic  $x^2 + y^2 = 1$ ,  $\sin x = y$ .

Pro výpočet kořene ve III. kvadrantu zvolte nultou aproximaci  $x_0 = -1$ ,  $y_0 = -1$ .

### Maple:

Řešíme soustavu lineárních algebraických rovnic

```
> DX:=linsolve(J[0],-F[0]);
```

```
DX := [0.2216908872, 0.2783091128]
```

```
> Aprox[1]:=evalm(Aprox[0]+DX);
```

```
Aprox1 := [-0.7783091128, -0.7216908872]
```

Pomocí Maplu uděláme ještě několik (  $n_{\max}$  ) dalších aproximací, (zvolíme  $n_{\max} = 2$ ).

```
> nmax:=2;
```

```
nmax := 2
```

```
> for n from 1 to nmax do
```

```
> J[n]:=subs(x=Aprox[n][1],y=Aprox[n][2],evalm(Df));
```

```
> F[n]:=subs(x=Aprox[n][1],y=Aprox[n][2],evalm(f));
```

```
> DX:=linsolve(J[n],-F[n]);
```

```
> Aprox[n+1]:= evalm(Aprox[n]+DX);
```

```
> end do;
```

Další

## Příklad 6.5.1

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic  $x^2 + y^2 = 1$ ,  $\sin x = y$ .

Pro výpočet kořene ve III. kvadrantu zvolte nultou aproximaci  $x_0 = -1$ ,  $y_0 = -1$ .

**Maple:**

$$J_1 := \begin{bmatrix} -1.556618226 & -1.443381774 \\ -\cos(-0.7783091128) & 1 \end{bmatrix}$$

$$F_1 := [0.1266028118, -0.7216908872 - \sin(-0.7783091128)]$$

$$DX := [0.03803185367, 0.04669709457]$$

$$Aprox_2 := [-0.7402772591, -0.6749937926]$$

$$J_2 := \begin{bmatrix} -1.480554518 & -1.349987585 \\ -\cos(-0.7402772591) & 1 \end{bmatrix}$$

$$F_2 := [0.0036270403, -0.6749937926 - \sin(-0.7402772591)]$$

$$DX := [0.001191042484, 0.001380484524]$$

$$Aprox_3 := [-0.7390862166, -0.6736133081]$$

Druhý kořen I. kvadrantu je symetrický podle počátku. Ověříme ho výpočtem přímo pomocí příkazu `fsolve`:

```
> koren2:=fsolve({f1, f2}, {x=1, y=1});
```

$$koren2 := \{x = 0.7390851332, y = 0.6736120292\}$$

Zpět

## Příklad 6.5.1

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic  $x^2 + y^2 = 1$ ,  $\sin x = y$ .

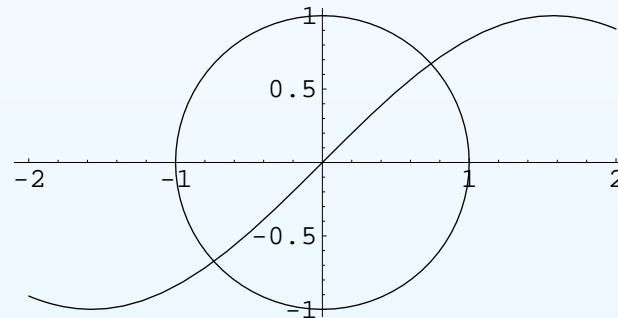
Pro výpočet kořene ve III. kvadrantu zvolte nultou aproximaci  $x_0 = -1$ ,  $y_0 = -1$ .

### Mathematica:

```
f1[x_, y_] = x^2 + y^2 - 1; f2[x_, y_] = Sin[x] - y;
```

```
<< Graphics`ImplicitPlot`
```

```
ImplicitPlot[{f1[x, y] == 0, f2[x, y] == 0}, {x, -2, 2}];
```



Z grafického znázornění vyplývá, že soustava má dvě řešení.

```
Jacobf = Outer[D, {f1[x, y], f2[x, y]}, {x, y}]
```

```
{{{2x, 2y}, {Cos[x], -1}}}
```

```
F[x_, y_] = {f1[x, y], f2[x, y]};
```

Další

## Příklad 6.5.1

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic  $x^2 + y^2 = 1$ ,  $\sin x = y$ .

Pro výpočet kořene ve III. kvadrantu zvolte nultou aproximaci  $x_0 = -1$ ,  $y_0 = -1$ .

### Mathematica:

```
x0 = -1; y0 = 0;
```

```
reseni = {{"i", "xi", "yi"}, {0, x0, y0}};
```

```
nmax = 2;
```

Program pro výpočet řešení pomocí Newtonovy metody:

```
For[i = 1, i ≤ nmax, {dX = LinearSolve[N[Jacobf/.{x → x0, y → y0}],  
N[-F[x0, y0]]]; x1 = N[x0 + dX[[1]]]; y1 = N[y0 + dX[[2]]];  
reseni = Join[reseni, {{i, x1, y1}}]; x0 = x1; y0 = y1; i = i + 1}]
```

Řešení:

```
MatrixForm[reseni]
```

$$\begin{pmatrix} i & \xi & y_i \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & -1. & -0.841471 \\ 2 & -0.756617 & -0.709971 \end{pmatrix}$$

Zpět



## Příklad 6.5.2

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic

$$x - y^2 - 1 = 0$$

$$2x^2 - y = 0.$$

Pro výpočet kořene zvolte nultou aproximaci  $[\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$ .



[Zpět](#)

## Příklad 6.5.2

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic

$$\begin{aligned}x - y^2 - 1 &= 0 \\ 2x^2 - y &= 0.\end{aligned}$$

Pro výpočet kořene zvolte nultou aproximaci  $\left[\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right]$ .

### Výsledek:

První "aproximace" řešení soustavy je  $\mathbf{X}_1 \doteq \left[-\frac{1}{4}, -1\right]$ . Soustava však nemá řešení (viz grafické znázornění). Po několika dalších iteracích metody provedených v Maplu je zřejmé, že proces nekonverguje.

[Zpět](#)

## Příklad 6.5.2

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic

$$\begin{aligned}x - y^2 - 1 &= 0 \\ 2x^2 - y &= 0.\end{aligned}$$

Pro výpočet kořene zvolte nultou aproximaci  $\left[\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right]$ .

### Návod:

Nechť je dána soustava rovnic

$$\begin{aligned}f_1(x, y) &= 0 \\ f_2(x, y) &= 0.\end{aligned}$$

Ze soustavy lineárních algebraických rovnic

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x}(\mathbf{X}_0) & \frac{\partial f_1}{\partial y}(\mathbf{X}_0) \\ \frac{\partial f_2}{\partial x}(\mathbf{X}_0) & \frac{\partial f_2}{\partial y}(\mathbf{X}_0) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta_x \\ \Delta_y \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} f_1(\mathbf{X}_0) \\ f_2(\mathbf{X}_0) \end{bmatrix},$$

kde  $\mathbf{X}_0 = [x_0, y_0]$  je počáteční přiblížení, vypočítáme  $\Delta\mathbf{X} = [\Delta_x, \Delta_y]$ . Potom  $\mathbf{X}_1 = \mathbf{X}_0 + \Delta\mathbf{X}$  je první další přiblížení soustavy nelineárních rovnic.

[Zpět](#)

## Příklad 6.5.2

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic

$$\begin{aligned}x - y^2 - 1 &= 0 \\ 2x^2 - y &= 0.\end{aligned}$$

Pro výpočet kořene zvolte nultou aproximaci  $[\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$ .

### Řešení:

Z grafického znázornění je zřejmé, že soustava nemá řešení.

Zkusíme však přesto (jen formálně) vypočítat z počátečního zadaného přiblížení  $\mathbf{X}_0 = [\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$  první další přiblížení Newtonovou metodou.

$$\begin{bmatrix} 1 & -2y_0 \\ 4x_0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta_x \\ \Delta_y \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} x_0 - y_0^2 - 1 \\ 2x_0^2 - y_0 \end{bmatrix}.$$

Tedy

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta_x \\ \Delta_y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{3}{4} \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Řešíme-li soustavu lineárních algebraických rovnic dostáváme

$$\begin{bmatrix} \Delta_x \\ \Delta_y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{3}{4} \\ -\frac{3}{2} \end{bmatrix}.$$

Další

## Příklad 6.5.2

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic

$$\begin{aligned}x - y^2 - 1 &= 0 \\ 2x^2 - y &= 0.\end{aligned}$$

Pro výpočet kořene zvolte nultou aproximaci  $[\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$ .

### Řešení:

Tedy první "aproximace" kořene je  $\mathbf{X}_1 = [-\frac{1}{4}, -1]$ , ačkoli tento výpočet neměl jiný smysl než pouze procvičit Newtonovu metodu.

[Zpět](#)

## Příklad 6.5.2

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic

$$\begin{aligned}x - y^2 - 1 &= 0 \\ 2x^2 - y &= 0.\end{aligned}$$

Pro výpočet kořene zvolte nultou aproximaci  $[\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$ .

### Maple:

```
> with(linalg):
```

```
> f1:=x-y^2-1;
```

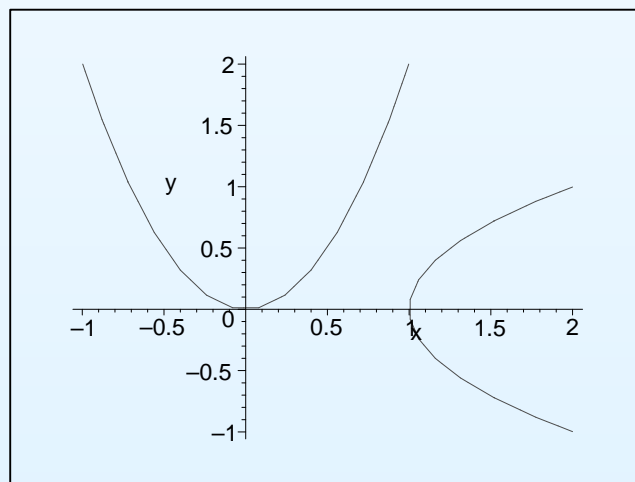
$$f1 := x - y^2 - 1$$

```
> f2:=2*x^2-y;
```

$$f2 := 2x^2 - y$$

Z grafického znázornění je zřejmé, že soustava nemá řešení.

```
> plots[implicitplot]({f1=0, f2=0}, x=-2..2, y=-2..2);
```



Další

## Příklad 6.5.2

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic

$$\begin{aligned}x - y^2 - 1 &= 0 \\ 2x^2 - y &= 0.\end{aligned}$$

Pro výpočet kořene zvolte nultou aproximaci  $[\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$ .

### Maple:

Neexistující kořen soustavy přesto "aproximujeme" pomocí Newtonovy metody.

```
> f := vector([f1, f2]);
```

$$f := [x - y^2 - 1, 2x^2 - y]$$

Vypočteme matici parciálních derivací vektorové funkce f.

```
> Df := jacobian(f, [x, y]);
```

$$Df := \begin{bmatrix} 1 & -2y \\ 4x & -1 \end{bmatrix}$$

Zvolíme nultou aproximaci [0,5;0,5]

```
> Aprox[0] := [0.5, 0.5];
```

$$Aprox_0 := [0.5, 0.5]$$

```
> J[0] := subs(x=Aprox[0][1], y=Aprox[0][2], evalm(Df));
```

$$J_0 := \begin{bmatrix} 1 & -1.0 \\ 2.0 & -1 \end{bmatrix}$$

Další

## Příklad 6.5.2

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic

$$\begin{aligned}x - y^2 - 1 &= 0 \\ 2x^2 - y &= 0.\end{aligned}$$

Pro výpočet kořene zvolte nultou aproximaci  $[\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$ .

### Maple:

```
> F[0]:=subs(x=Aprox[0][1],y=Aprox[0][2],evalm(f));
```

$$F_0 := [-0.75, 0.]$$

Řešíme soustavu lineárních algebraických rovnic:

```
> DX:=linsolve(J[0],-F[0]);
```

$$DX := [-0.7500000000, -1.500000000]$$

```
> Aprox[1]:=evalm(Aprox[0]+DX);
```

$$Aprox_1 := [-0.2500000000, -1.000000000]$$

Udělejme  $n_{max}$  dalších aproximací, (zvolíme  $n_{max} = 4$ ).

```
> nmax:=4;
```

$$nmax := 4$$

```
> for n from 1 to nmax do
```

```
> J[n]:=subs(x=Aprox[n][1],y=Aprox[n][2],evalm(Df));
```

```
> F[n]:=subs(x=Aprox[n][1],y=Aprox[n][2],evalm(f));;
```

```
> DX:=linsolve(J[n],-F[n]);
```

```
> Aprox[n+1]:= evalm(Aprox[n]+DX);
```

```
> end do;
```

Další



## Příklad 6.5.2

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic

$$\begin{aligned}x - y^2 - 1 &= 0 \\ 2x^2 - y &= 0.\end{aligned}$$

Pro výpočet kořene zvolte nultou aproximaci  $[\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$ .

**Maple:**

$$Approx_2 := [-0.2500000000, 0.1250000000]$$

$$Approx_3 := [0.7625000000, -0.8875000000]$$

$$Approx_4 := [0.3549149777, -0.0803218179]$$

$$Approx_5 := [0.8419945324, 0.9434166001]$$

Vidíme, že hodnoty složek vektoru DX, ani při volbě  $n_{max}=4$ , nekonvergují k 0.

[Zpět](#)

## Příklad 6.5.2

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic

$$\begin{aligned}x - y^2 - 1 &= 0 \\ 2x^2 - y &= 0.\end{aligned}$$

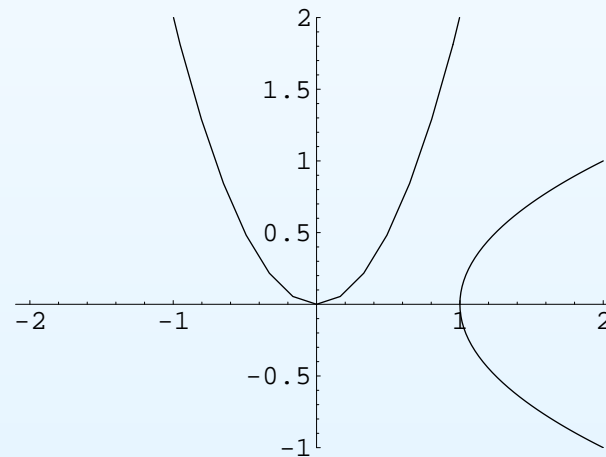
Pro výpočet kořene zvolte nultou aproximaci  $[\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$ .

### Mathematica:

```
f1[x_, y_] = x - y^2 - 1; f2[x_, y_] = 2x^2 - y;
```

```
<< Graphics`ImplicitPlot`
```

```
ImplicitPlot[{f1[x, y] == 0, f2[x, y] == 0}, {x, -2, 2}, PlotRange -> {-1, 2}];
```



Z grafického znázornění vyplývá, že soustava nemá řešení.  
Přesto můžeme zkusit použít Newtonovu metodu.

Další

## Příklad 6.5.2

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic

$$\begin{aligned}x - y^2 - 1 &= 0 \\ 2x^2 - y &= 0.\end{aligned}$$

Pro výpočet kořene zvolte nultou aproximaci  $[\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$ .

### Mathematica:

```
Jacobf = Outer[D, {f1[x, y], f2[x, y]}, {x, y}]
{{1, -2y}, {4x, -1}}
F[x_, y_] = {f1[x, y], f2[x, y]};
x0 = -1; y0 = 0;
reseni = {{ " i" , " xi" , " yi" }, {0, x0, y0}};
nmax = 4;
For[i = 1, i <= nmax, {dX = LinearSolve[N[Jacobf/.{x -> x0, y -> y0}],
N[-F[x0, y0]]]; x1 = N[x0 + dX[[1]]]; y1 = N[y0 + dX[[2]]];
reseni = Join[reseni, {{i, x1, y1}}]; x0 = x1;
y0 = y1; i = i + 1}]
```

Další

## Příklad 6.5.2

Newtonovou metodou vypočtete první aproximaci řešení soustavy nelineárních rovnic

$$\begin{aligned}x - y^2 - 1 &= 0 \\ 2x^2 - y &= 0.\end{aligned}$$

Pro výpočet kořene zvolte nultou aproximaci  $[\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$ .

### Mathematica:

`MatrixForm[reseni]`

$$\begin{pmatrix} i & x_i & y_i \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 1. & -6. \\ 2 & -0.22449 & -2.89796 \\ 3 & 1.62064 & -1.55606 \\ 4 & 0.704928 & -0.683218 \end{pmatrix}$$

Newtonova metoda nekonverguje.

[Zpět](#)