

Ukázkové řešení

1 Zadání

Uvažujme parciální diferenciální rovnici popisující chování znečištění vypuštěného do řeky

$$\frac{\partial c}{\partial t} = D \frac{\partial^2 c}{\partial x^2} - v \frac{\partial c}{\partial x}$$

kde $c(x, t)$ je koncentrace chemické látky, $D = 1.5 \text{ m}^2/\text{s}$ je disperzní koeficient a $v = 0.8 \text{ m/s}$ je rychlost proudění řeky.

Zajímá nás jak se mění koncentrace znečištění v půlkilometrovém úseku řeky po dobu 5 minut. Na začátku a na konci vymezeného úseku řeky uvažujeme nulovou koncentraci znečištění.

Počáteční koncentrace znečištění je dána

$$c(x, 0) = 0.1 e^{-\frac{(x-50)^2}{200}}$$

Řešte tuto úlohu metodou sítí:

- Odvoďte metodou Crank-Nicolsonové diferenční formuli pro obecné n a m .
- Spočtěte řešení úlohy pro prostorový krok $h = 5 \text{ m}$ a pro časový krok $k = 5 \text{ s}$. Vykreslete grafy koncentrace znečištění v časech $t = 0, 1, 2, 3, 4, 5$ minut a 3D graf řešení $c(x, t)$.
- Spočtěte řešení úlohy pro prostorový krok $h = 10 \text{ m}$ a pro časový krok $k = 5 \text{ s}$. V řešení se vyskytnou nefyzikální oscilace (koncentrace bude záporná). Tomuto jevu se dá zabránit použijeme-li pro náhradu $\frac{\partial c}{\partial x}$ zpětnou diferenci místo centrální. Srovnajte tyto dvě řešení v čase $t = 5$ minut.

2 Řešení

a) Při řešení této úlohy pomocí Cranka–Nicolsonové formule (CN) vytvoříme nejdříve síť s uzly $[x_i, t_j]$, kde

$$\begin{aligned} 0 &= x_0 < x_1 < \dots < x_n = 500, & x_{i+1} &= x_i + h, \text{ kde } h = \frac{500}{n}, \\ 0 &= t_0 < t_1 < \dots < t_m = 300, & t_{j+1} &= t_j + k, \text{ kde } k = \frac{300}{m}. \end{aligned}$$

Přibližnou hodnotu řešení v uzlu $[x_i, t_j]$ budeme značit c_i^j , tedy

$$c_i^j \cong c(x_i, t_j), \quad i = 0, \dots, n, \quad j = 0, 1, 2, \dots, m.$$

Hodnoty v 0-té časové vrstvě dostaneme z počáteční podmínky

$$c_i^0 = c(x_i, 0) = 0.1 e^{-\frac{(x(i)-50)^2}{200}}, \quad i = 0, \dots, n.$$

Z okrajových podmínek dostáváme

$$c_0^j = c(0, t_j) = 0, \quad c_n^j = c(1, t_j) = 0, \quad j = 0, 1, \dots, m-1.$$

Levou stranu parciální diferenciální rovnice nahradíme zpětnou diferencií. Pravou stranu budeme aproximovat tak, že zprůměrujeme aproximaci v $(j+1)$ -ní časové vrstvě a aproximaci v j -té časové vrstvě. Pro aproximaci $\frac{\partial^2 c}{\partial x^2}$ použijeme centrální diferencii a pro aproximaci $\frac{\partial c}{\partial x}$ také centrální diferencii

Tedy

$$\begin{aligned} \frac{c_i^{j+1} - c_i^j}{k} &= \frac{1}{2} \left(D \frac{c_{i-1}^{j+1} - 2c_i^{j+1} + c_{i+1}^{j+1}}{h^2} - v \frac{c_{i+1}^{j+1} - c_{i-1}^{j+1}}{2h} \right) + \\ &+ \frac{1}{2} \left(D \frac{c_{i-1}^j - 2c_i^j + c_{i+1}^j}{h^2} - v \frac{c_{i+1}^j - c_{i-1}^j}{2h} \right), \quad j = 0, \dots, m-1, \quad i = 1, \dots, n-1 \end{aligned}$$

Dále použijeme označení $\alpha = \frac{k}{h^2}$ a $\beta = \frac{k}{2h}$. Po úpravě dostáváme výslednou CN formuli pro výpočet hledaných hodnot v $(j+1)$ -ním časovém kroku pro $i = 1, \dots, n-1$:

$$\begin{aligned} \frac{1}{2}(-\alpha D - \beta v)c_{i-1}^{j+1} + (1 + \alpha D)c_i^{j+1} + \frac{1}{2}(-\alpha D + \beta v)c_{i+1}^{j+1} &= \\ = \frac{1}{2}(\alpha D + \beta v)c_{i-1}^j + (1 - \alpha D)c_i^j + \frac{1}{2}(\alpha D - \beta v)c_{i+1}^j \end{aligned}$$

Celá $(j + 1)$ -ní vrstva, tedy vektor $\mathbf{u}^{j+1} = (u_1^{j+1}, \dots, u_{n-1}^{j+1})^\top$ se bude vyhodnocovat ze soustavy rovnic najednou. Řešení u_0 a u_n známe z okrajových podmínek. Soustavu můžeme zapsat maticově:

$$A\mathbf{u}^{j+1} = B\mathbf{u}^j$$

kde \mathbf{u}^{j+1} je hledaný vektor v další časové vrstvě,

$$A = \begin{bmatrix} (1 + \alpha D) & \frac{1}{2}(-\alpha D + \beta v) & 0 & \dots & 0 \\ \frac{1}{2}(-\alpha D - \beta v) & (1 + \alpha D) & \frac{1}{2}(-\alpha D + \beta v) & \dots & 0 \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ 0 & \dots & \frac{1}{2}(-\alpha D - \beta v) & (1 + \alpha D) & \frac{1}{2}(-\alpha D + \beta v) \\ 0 & \dots & 0 & \frac{1}{2}(-\alpha D - \beta v) & (1 + \alpha D) \end{bmatrix}$$

$$B = \begin{bmatrix} (1 - \alpha D) & \frac{1}{2}(\alpha D - \beta v) & 0 & \dots & 0 \\ \frac{1}{2}(\alpha D + \beta v) & (1 - \alpha D) & \frac{1}{2}(\alpha D - \beta v) & \dots & 0 \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ 0 & \dots & \frac{1}{2}(\alpha D + \beta v) & (1 - \alpha D) & \frac{1}{2}(\alpha D - \beta v) \\ 0 & \dots & 0 & \frac{1}{2}(\alpha D + \beta v) & (1 - \alpha D) \end{bmatrix}$$

c) Při použití zpětné diference pro aproximaci advekčního členu

$$\frac{\partial c}{\partial x} \cong \frac{c_i^{j+1} - c_{i-1}^{j+1}}{h}$$

dostaneme soustavu lineárních rovnic ve tvaru

$$\begin{aligned} & (-\frac{1}{2}\alpha D - \beta v) c_{i-1}^{j+1} + (1 + \alpha D + \beta v) c_i^{j+1} - \frac{1}{2}\alpha D c_{i+1}^{j+1} = \\ & = (\frac{1}{2}\alpha D + \beta v) c_{i-1}^j + (1 - \alpha D - \beta v) c_i^j + \frac{1}{2}\alpha D c_{i+1}^j, \quad i = 1, \dots, n-1 \end{aligned}$$

3 Řešení v matlabu

Matlab Code

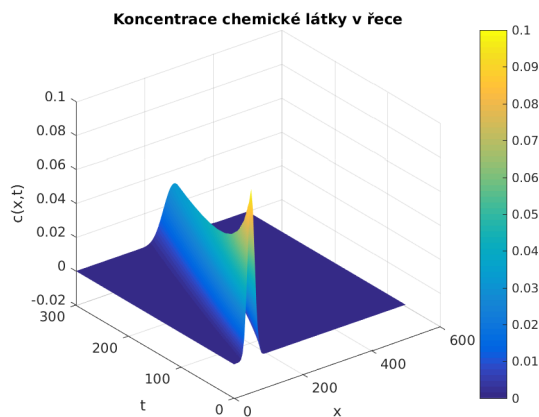
```
1 L = 500; % usek reky 500m
2 T = 300; % 5 minut
3 D = 1.5; % disperzni koeficient [m^2/s]
4 v = 0.8; % rychlost proudeni reky [m/s]
5
6 a = 0; b = L;
7
8 % sit v x:
9 n = 100;
10 h = (b-a)/n;
11 x = a:h:b;
12
13 % sit v t:
14 m = 60;
15 k = T/m;
16 t = (0:k:m*k)';
17
18 % koncentrace znečisteni
19 c1 = zeros(m+1,n+1); % s centralni formulí pro advekci
20 c2 = zeros(m+1,n+1); % se zpetnou formulí pro advekci
21
22 alpha = k/(h*h);
23 beta = k/(2*h);
24
25 % počáteční podmínka
26 for i = 1:n+1
27     c1(1,i) = init_concentration(x(i));
28     c2(1,i) = init_concentration(x(i));
29 end
30
31 % řešení na (j+1) časové vrstvě
32 for j = 1:m
33     % výpočet diagonal d1,d2,d3 a prave strany rhs
34     for i = 2:n
35         % centralni formule
36         d1_c(i-1) = 0.5 * (-alpha * D - beta * v);
```

```

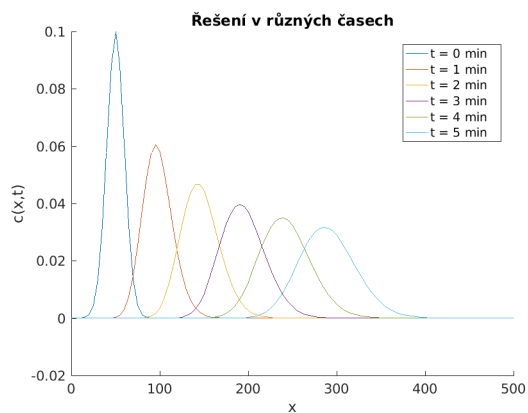
37     d2_c(i-1) = 1 + alpha * D;
38     d3_c(i-1) = 0.5 * (-alpha * D + beta * v);
39     rhs_c(i-1) = (1 - alpha * D) * c1(j,i) +
        0.5 * (alpha * D + beta * v) * c1(j,i-1)
        + 0.5 * (alpha * D - beta * v) * c1(j,i
        +1);
40     % zpetna formule
41     d1_z(i-1) = 0.5 * (-alpha * D - 2 * beta *
        v);
42     d2_z(i-1) = 1 + alpha * D + beta * v;
43     d3_z(i-1) = 0.5 * (-alpha * D);
44     rhs_z(i-1) = (1 - alpha * D - beta * v) *
        c2(j,i) + 0.5 * (alpha * D + 2 * beta *
        v) * c2(j,i-1) + 0.5 * (alpha * D) * c2(
        j,i+1);
45     end
46     % reseni soustavy linearnich rovnic s
        tridiagonalni matici
47     % reseni c ve vnitrnich uzlech site
48     c_c = TriDiagonalSolve(d1_c,d2_c,d3_c,rhs_c);
49     c_z = TriDiagonalSolve(d1_z,d2_z,d3_z,rhs_z);
50     % v krajnich uzlech je reseni nulove
51     for i = 2:n
52         c1(j+1,i) = c_c(i-1);
53         c2(j+1,i) = c_z(i-1);
54     end
55 end

```

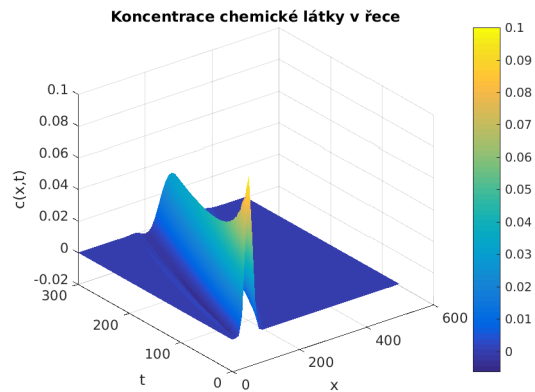
4 Výsledky



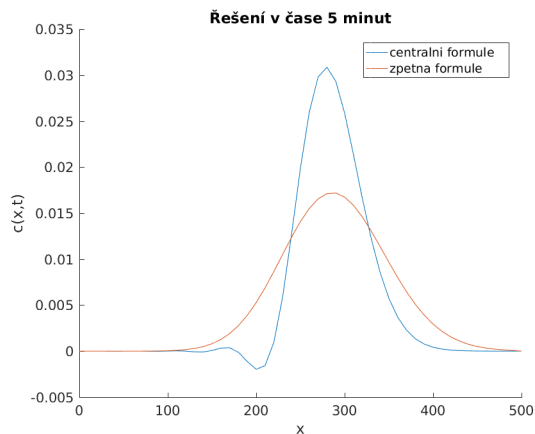
Obrázek 1: Řešení na síti s krokem $h = 5\text{m}$ a $k = 5\text{s}$ s použitím centrální formule pro aproximaci $\frac{\partial c}{\partial x}$.



Obrázek 2: Koncentrace chemické látky v časech $t = 0, 1, 2, 3, 4, 5$ minut. Chemická látka se rozptyluje do okolí a pohybuje spolu s proudem řeky.



Obrázek 3: Řešení na síti s krokem $h = 10\text{m}$ a $k = 5\text{s}$ s použitím centrální formule pro aproximaci $\frac{\partial c}{\partial x}$. Prostorový krok je příliš velký a v řešení se vyskytují nefyzikální oscilace.



Obrázek 4: Srovnání řešení na síti s krokem $h = 10\text{m}$ a $k = 5\text{s}$ v čase 5 minut při použití centrální a zpětné formule. Při použití zpětné formule se vyhneme nefyzikálním oscilacím, ale řešení má menší přesnost.