

PDR Aplikaciční příklad 2

Axiální disperze hmoty probíhající za izotermních podmínek, která je doprovázena reakcí 1. řádu, je popsána rovnicí

$$\frac{\partial y}{\partial t} = \frac{1}{Pe} \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} - \frac{\partial y}{\partial x} + Da(1-y), \quad Pe y(0,t) - \frac{\partial y}{\partial x}(0,t) = 0, \quad \frac{\partial y}{\partial x}(1,t) = 0, \quad y(x,0) = 0$$

Volte parametry:
a) $Pe = 10$, $Da = 0.03$
b) $Pe = 200$, $Da = 0.03$

Řešeno pomocí schématu Crank - Nicolsonové

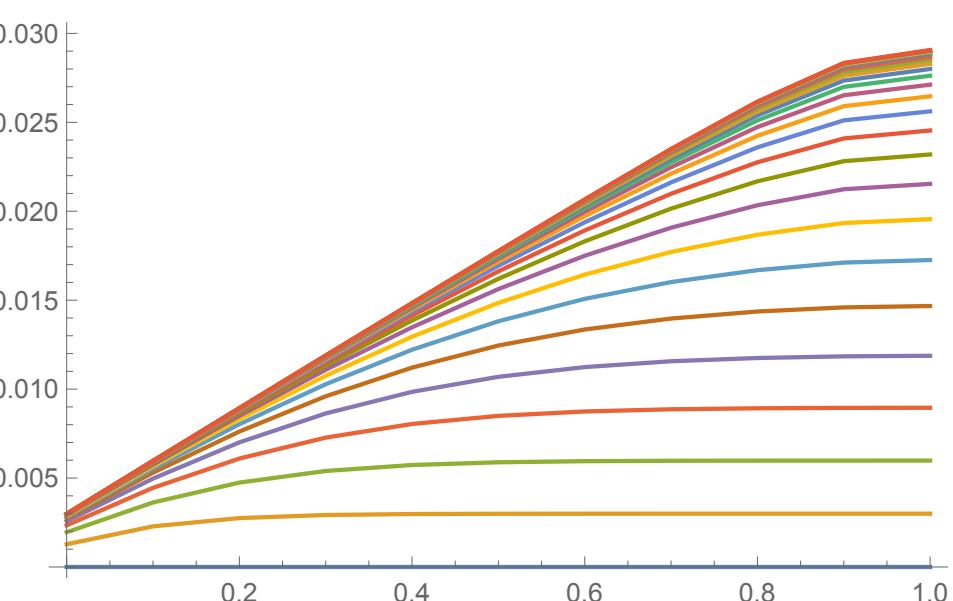
```
a)

Pe = 10;
Da = 0.03;
phi[x_] = 0;
alpha1 = Pe;
beta1[t_] = -1;
alpha2 = 0;
beta2[t_] = 1;
gamma1[t_] = 0;
gamma2[t_] = 0;
g[x_, t_] = 1/Pe;
e[x_, t_] = -1;
f[x_, t_, y_] = Da(1-y);
n = 10;
m = 250;
k = 0.01;
T = k*m;

vys = PDEParabCN[n, m, k, 0, 0, 1, 0, g, e, f, alpha1, alpha2, beta1, beta2, gamma1, gamma2, phi];
```

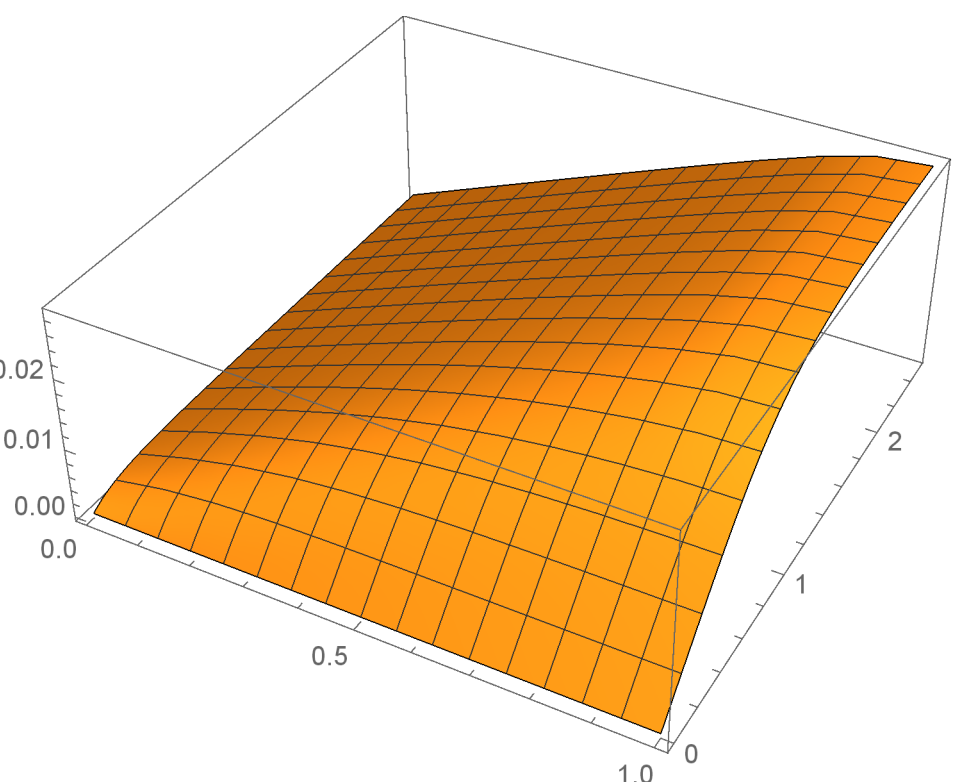
Graf jednotlivých časových vrstev (vykreslujeme každou desátou křivku)

```
ListLinePlot[Table[vys[[1]][[1+10 i]], {i, 0, 25}], PlotRange -> All, DataRange -> {0, 1}]
```



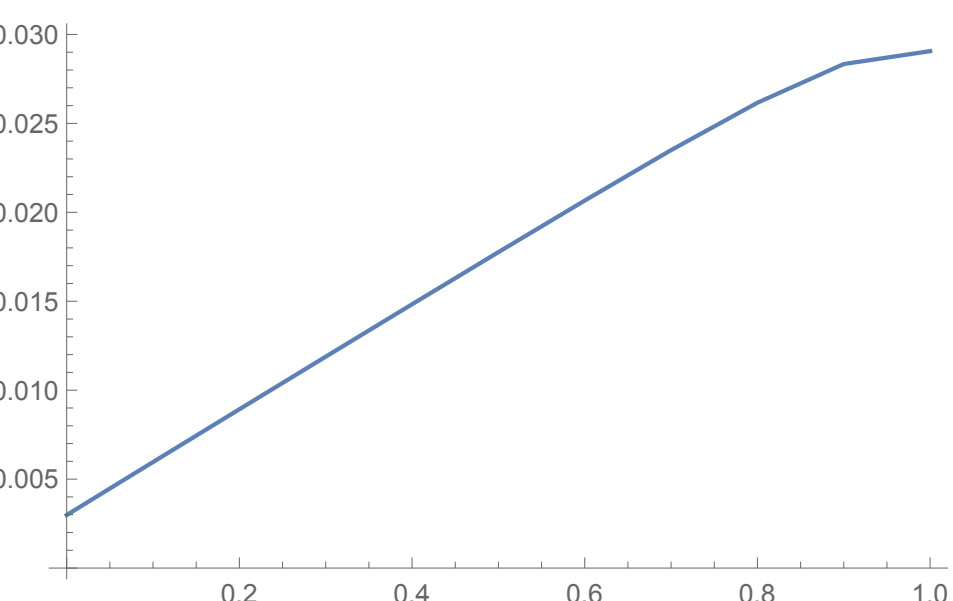
Graf přibližného řešení u(x,t)

```
ListPlot3D[vys[[1]], PlotRange -> All, DataRange -> {{0, 1}, {0, T}}]
```



Stacionární řešení (ustálené řešení T= 2.5)

```
ns1 = ListLinePlot[vys[[1]][[m]], PlotRange -> All, DataRange -> {0, 1}]
```

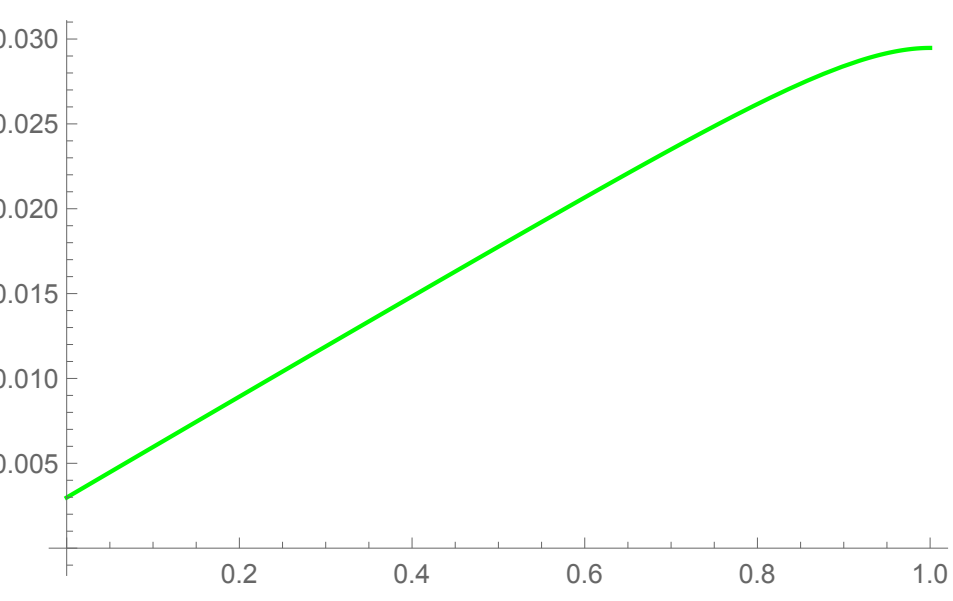


Stacionární řešení vypočítané analyticky a jeho graf

```
res = DSolve[{1/Pe y''[x] - y'[x] + Da(1-y[x]) == 0, y'[0] == Pe y[0], y'[1] == 0}, y[x], x]
```

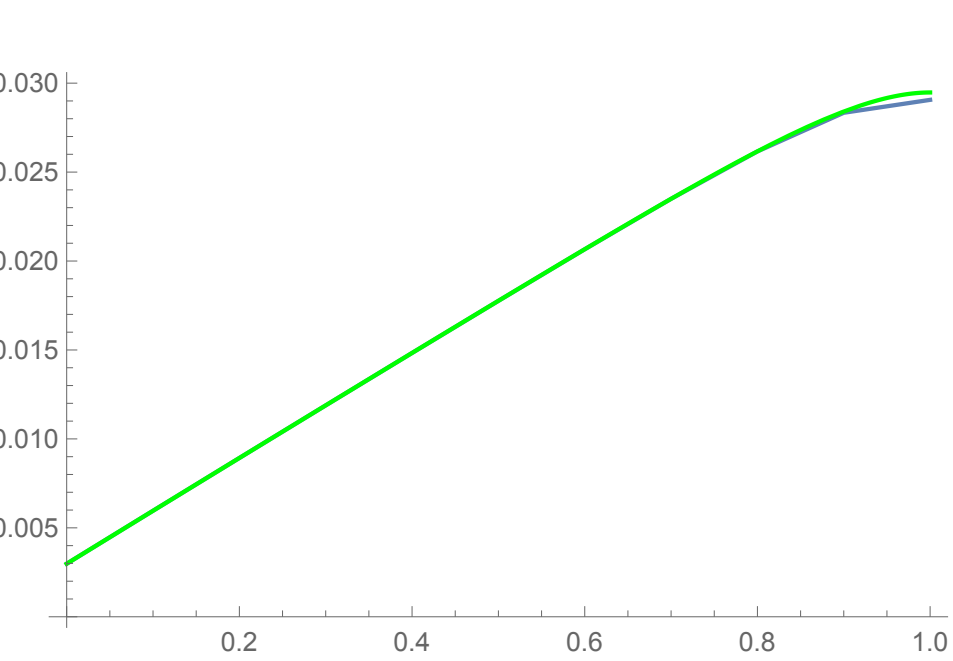
```
{ {y[x] -> -1.27147 x 10^-7 e^-0.0299105 x (7.84147 x 10^6 - 7.86493 x 10^6 e^0.0299105 x + 1. e^10.0598 x) } }
```

```
s1 = Plot[y[x] /. res, {x, 0, 1}, PlotStyle -> {Green}]
```



Porovnání stacionárního řešení a ustáleného řešení

```
Show[ns1, s1]
```



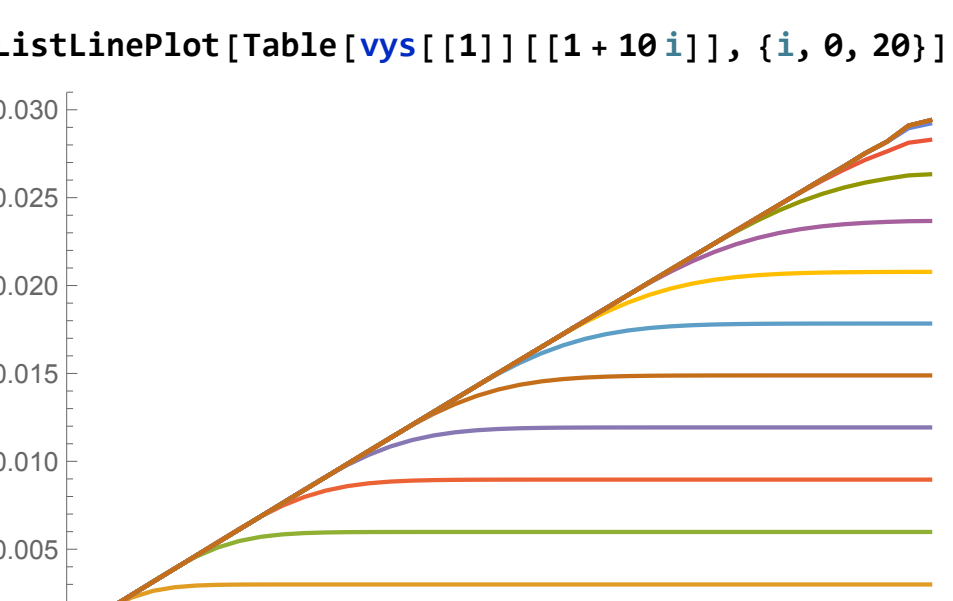
b) Je třeba použít hustější síť v x

```
Pe = 200;
Da = 0.03;
phi[x_] = 0;
alpha1 = Pe;
beta1[t_] = -1;
alpha2 = 0;
beta2[t_] = 1;
gamma1[t_] = 0;
gamma2[t_] = 0;
g[x_, t_] = 1/Pe;
e[x_, t_] = -1;
f[x_, t_, y_] = Da(1-y);
n = 40;
m = 200;
k = 0.01;
T = k*m;

vys = PDEParabCN[n, m, k, 0, 0, 1, 0, g, e, f, alpha1, alpha2, beta1, beta2, gamma1, gamma2, phi];
```

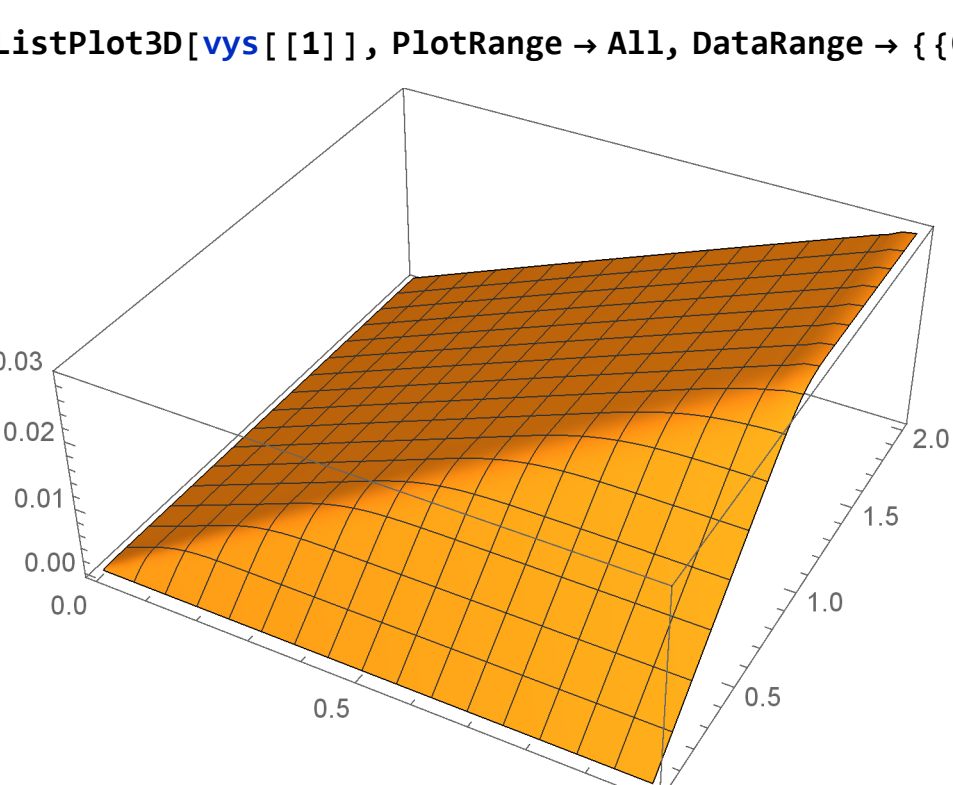
Graf jednotlivých časových vrstev (vykreslujeme každou desátou křivku)

```
ListLinePlot[Table[vys[[1]][[1+10 i]], {i, 0, 20}], PlotRange -> All, DataRange -> {0, 1}]
```



Graf přibližného řešení u(x,t)

```
ListPlot3D[vys[[1]], PlotRange -> All, DataRange -> {{0, 1}, {0, T}}]
```

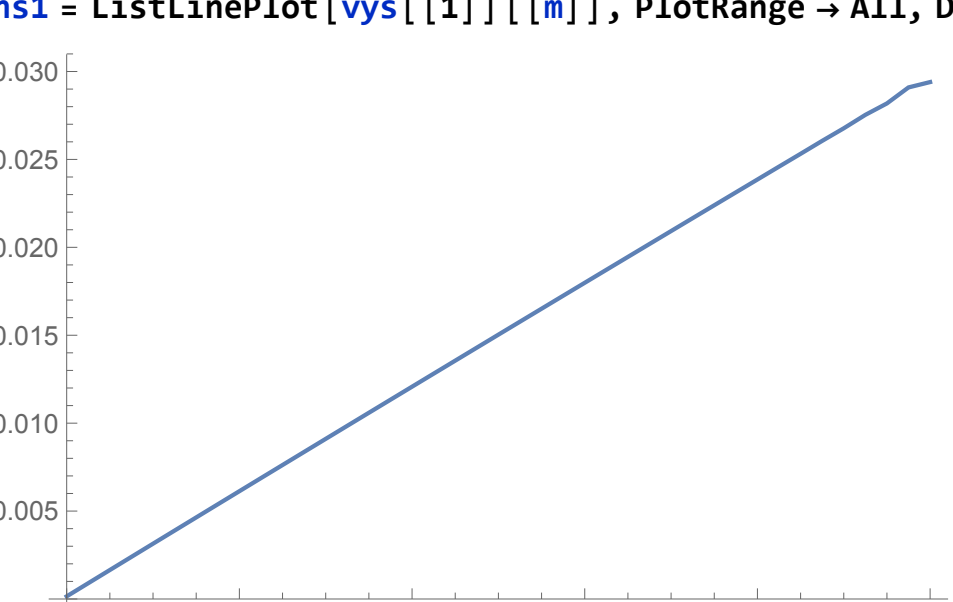


```
vys[[1]][[m]][[1]]
```

```
0.000149955
```

Stacionární řešení (ustálené řešení T=2.0)

```
ns1 = ListLinePlot[vys[[1]][[m]], PlotRange -> All, DataRange -> {0, 1}]
```



Stacionární řešení vypočítané analyticky a jeho graf

```
res = DSolve[{1/Pe y''[x] - y'[x] + Da(1-y[x]) == 0, y'[0] == Pe y[0], y'[1] == 0}, y[x], x]
```

DSolve::Unable to resolve some of the arbitrary constants in the general solution using the given boundary conditions. It is possible that some of the conditions have been specified at a singular point for the equation.

```
{ {y[x] -> e^-0.0299955 x (1. e^0.0299955 x + C[1] + 1.95439 x 10^-91 e^200.06 x C[1]) } }
```

Mathematica se nepodařilo vypočítat konstantu C[1], mě vyšla -0.99985 (přibližně -1)

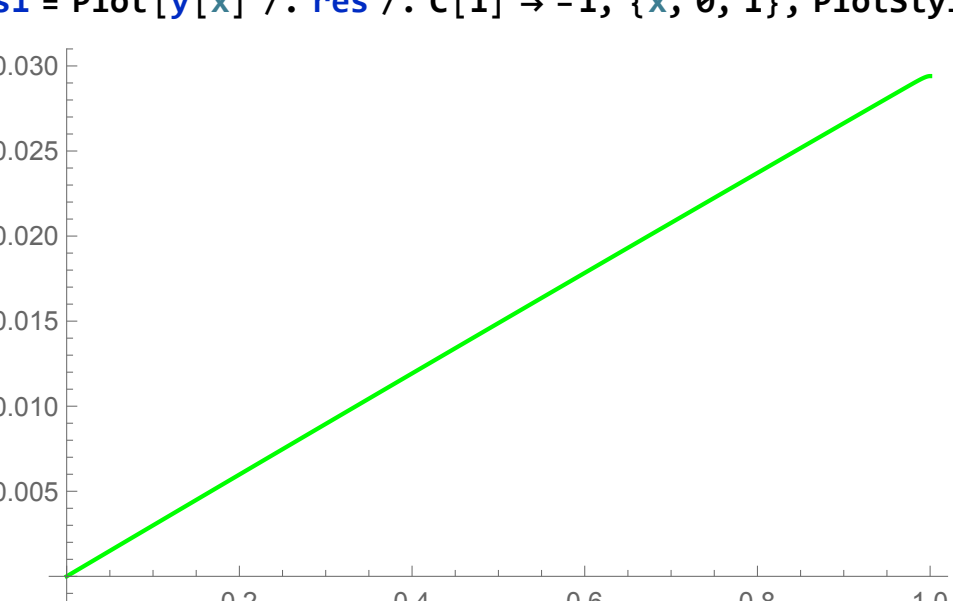
```
rov = (Pe y[x] /. res /. {x -> 0}) - (D[y[x] /. res, x] /. {x -> 0}) == 0
```

```
{ -1. (0.0299955 + 3.90995 x 10^-89 C[1]) + 200.03 (1. + 1. C[1]) } == 0
```

```
Solve[rov, C[1]]
```

```
{ {C[1] -> -0.99985} }
```

```
s1 = Plot[y[x] /. res /. C[1] -> -1, {x, 0, 1}, PlotStyle -> {Green}]
```



Porovnání stacionárního řešení a ustáleného řešení

```
Show[ns1, s1]
```

